



5 相步进电动机组合产品 RK 系列

相 关 情 报

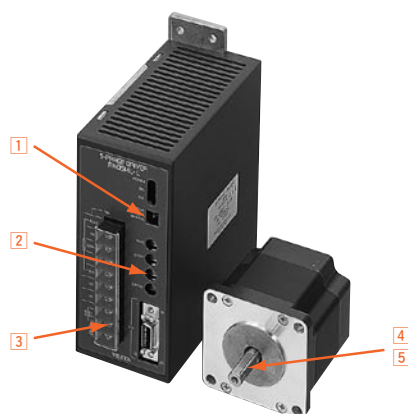
技术资料 G-1
其他相关介绍 H-1

5 相步进电动机组合产品

RK系列

装载新功能与最新技术，追求控制电动机的操作简易性。标准型以及各种机型，备有 42mm、60mm、85(90)mm 3 种安装尺寸与 229 机种，可用于各种用途。

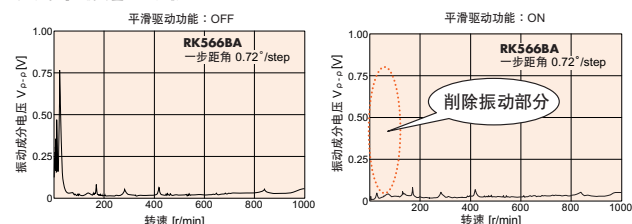
■ 特征



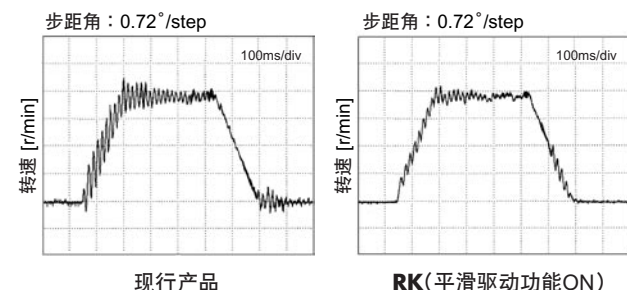
1 平滑驱动功能

平滑驱动功能是一种不需变更脉冲输入设定，就能以整步时的移动量、移动速度自动进行微步驱动的控制功能。只需转换一个开关就可以轻易地实现微步的低振。

使用平滑驱动功能



使用 RK 系列的平滑驱动功能，也能提高稳定性。



2 微步驱动方式

无需通过减速机构等机械元件即可将电动机的基本步距角最大分割至 1/250，步距角共有 16 种，可用驱动器的数字开关轻松设定。除了能进行细定位外，从低速振动、低速搬送化至高速复位时，无需特殊调整也可以简单进行。

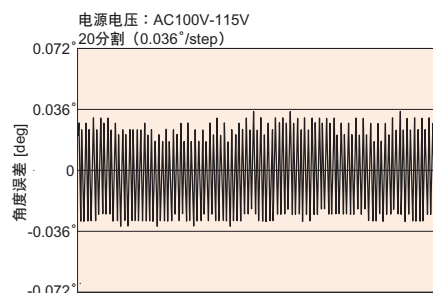
步距角设定开关 (DATA1、2通用)	分割数
0	1
1	2
2	2.5
3	4
4	5
5	8
6	10
7	20
8	25
9	40
A	50
B	80
C	100
D	125
E	200
F	250

3 100V-115V、200V-230V 电源规格

考虑不同国家使用电源不同而设计的驱动器，备有 100V-115V 与 200V-230V 2 种输入方式。也拥有充实的安全规格认证，因此可安心使用。

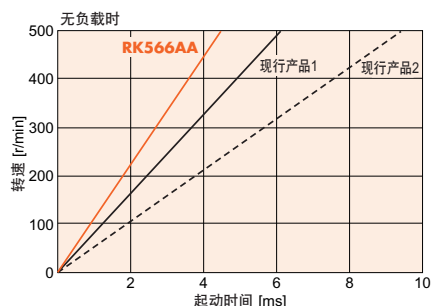
4 提高角度精度

现行的微步驱动器，有时会受到电流控制的影响而使角度精度恶化，考虑这一点，RK 系列利用高度的电路技术，将电动机本来的高精度发挥到极限。



5 响应性更高

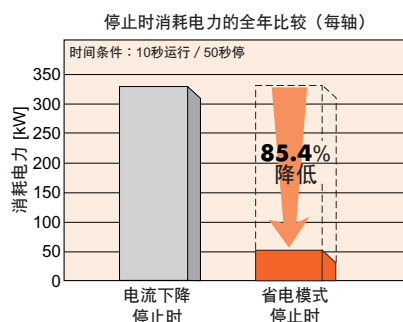
自启动频率高的 **RK** 系列无需变更加减速常数即可缩短生产周期。在 1 天中需重复几千次相同周期时，可大幅缩短工作时数。



● 具有环保概念的省电模式

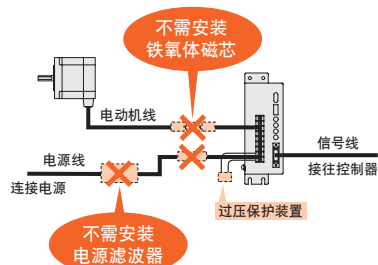
省电模式于停止时自动控制电磁制动，停止供给电动机电流，以电磁制动保持负载。故能减少消耗电力，有助于延长电动机・驱动器的使用寿命。

(仅限于带电磁制动型)



● 在世界各地都可安心使用。符合安全规格

RK 系列为 UL/CSA 规格认定品、EN 规格对应品 (**RK54** 口品名仅有驱动器取得 CSA 规格认定)。执行 EMC 指令、低压指令的 CE 标志。此外，**RK** 系列仅需加装过压保护装置即可符合 EMC 指令。另外 **RK** 系列不必像一般电动机必须在导线及电源线上安装铁氧体磁心和电源滤波器。



■ 规格・CE 标志

产 品	适用规格	认定机关	规格档案No. 授权(Licensing)No.	CE标志
步进电动机	UL1004、UL519	UL	File No. E64199	低压指令 EMC指令
	CSA C22.2 No.100※3			
	CSA C22.2 No.77※3			
	EN60950	VDE※2	Licence No. 114293ÜG	
EN60034-1				
EN60034-5				
驱动器	UL508C※1	UL	File No. E171462	
	CSA C22.2 No.14			
	EN50178	—	—	

※1 UL 规格 (UL508C) 按照 Maximum Surrounding Air Temperature 50℃来认定。

※2 谐波减速机型 **RK543-H** 口、**RK564-H** 口、**PN** 减速机型 **RK544-N** 口除外。

※3 **RK54** 口型除外。

● 各类安全规格认定是以电动机单品名或驱动器单品名取得的。

电动机 / 驱动器组合 → C-96 页

● 安全规格 → H-2 页

● EMC会随配线、配置方式而异。需在安装于用户设备上的状态下进行EMC的最终确认。

■ 减速机型电动机种类

有不同用途的减速机型电动机。

减速机型	特征	Max.容许转矩 (最大扭矩)[N·m]	Max. 齿隙 [min](参考值)	Min.分辨率 [°/STEP]	Max.输出轴 转速[r/min]
小齿隙	TH减速机 (平行轴) ·充实低减速比、高速运行 ·减速比的种类 1:3.6、1:7.2、1:10、1:20、1:30	12	45	0.024	500
	PL减速机 (行星齿轮) ·高容许转矩 ·备有便于分割角度的减速比 ·中心转轴 ·减速比的种类 1:5、1:7.2、1:10、1:25、1:36、1:50	37	35	0.0144	360
无齿隙	PN减速机 (行星齿轮) 特性提高 ·高速(低减速比)、高精度定位 ·容许转矩 / 最大扭矩较大 ·备有便于分割角度的减速比 ·中心转轴 ·减速比的种类 1:5、1:7.2、1:10、1:25、1:36、1:50	容许转矩 最大扭矩 37 60	3	0.0144	600
	谐波减速机 (谐波驱动) 新构造 ·高精度定位 ·容许转矩 / 最大扭矩较大 ·高减速比、高分辨率 ·中心转轴 ·减速比的种类 1:50、1:100	容许转矩 最大扭矩 37 55	0	0.0072	70

请注意：

● 请将上述数值，视为用以掌握各型号的不同参考值。电动机的安装尺寸因减速比而有所不同。

■ 系统构成

使用控制器 **SG9200** 系列时的单轴系统构成范例。



电动机安装底座(另售)
(→ C-203页)



延长电缆线(另售)
(→ C-190页)



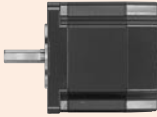
驱动器电缆线(另售)
(→ C-189页)



扁平电缆线(另售)
(→ D-21页)



弹性联轴器
(另售)
高精度定位用
无齿隙联轴器。
(→ C-192页)



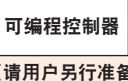
电动机



驱动器



控制器
(另售)
(→ D-14页)



可编程控制器
(请用户另行准备)



AC 电源



DC24V 电源
(请用户另行准备)

系统构成图标注：
- 电动机与驱动器之间标注 **RK系列**
- 驱动器与控制器之间标注 **控制器 (另售) (→ D-14页)**

● 系统构成范例

◎：为驱动该系统时必备的机器或配件。
○：为本公司备有的选购配件,可依需求选购。

(主体)	(另售)																					
RK系列 RK564AA	<table><tr><th>控制器</th><th>电动机 安装底座</th><th>弹性 联轴器</th><th>延长电缆线 (5m)</th><th>驱动器电缆线 (1m)</th><th>扁平电缆线 (1m) 输入用</th><th>扁平电缆线 (1m) 输出用</th></tr><tr><td>SG9200-2</td><td>PAL2P-5</td><td>MCS200808</td><td>CC05PK5</td><td>CC20D1-1</td><td>FC24D1</td><td>FC16D1-2</td></tr><tr><td>◎</td><td>○</td><td>○</td><td>○</td><td>○</td><td colspan="2">○</td></tr></table>	控制器	电动机 安装底座	弹性 联轴器	延长电缆线 (5m)	驱动器电缆线 (1m)	扁平电缆线 (1m) 输入用	扁平电缆线 (1m) 输出用	SG9200-2	PAL2P-5	MCS200808	CC05PK5	CC20D1-1	FC24D1	FC16D1-2	◎	○	○	○	○	○	
控制器	电动机 安装底座	弹性 联轴器	延长电缆线 (5m)	驱动器电缆线 (1m)	扁平电缆线 (1m) 输入用	扁平电缆线 (1m) 输出用																
SG9200-2	PAL2P-5	MCS200808	CC05PK5	CC20D1-1	FC24D1	FC16D1-2																
◎	○	○	○	○	○																	

● 上述系统构成仅为范例，也可依需要设计其它各种组合。

■ 品名的阅读方法

RK 5 6 6 B □ A- N 5

5相步进
电动机组合
RK系列

5相

电动机安装尺寸
4：42mm
6：60mm
9：85mm
(减速机型为90mm)

电动机
外壳长度

转轴形状
A：单转轴
B：双转轴

无：无电磁制动
M：带电磁制动

电源输入
A：单相100V-115V输入
C：单相200V-230V输入

机型
无：标准型
N：PN减速机型
T：TH减速机型
P：PL减速机型
H：谐波减速机型

减速比

种类

标准型

电源输入	品名 (单转轴)	品名 (双转轴)
单相 100V-115V	RK543AA	RK543BA
	RK544AA	RK544BA
	RK545AA	RK545BA
	RK564AA	RK564BA
	RK566AA	RK566BA
	RK569AA	RK569BA
	RK596AA	RK596BA
	RK599AA	RK599BA
	RK5913AA	RK5913BA
单相 200V-230V	RK564AC	RK564BC
	RK566AC	RK566BC
	RK569AC	RK569BC
	RK596AC	RK596BC
	RK599AC	RK599BC
	RK5913AC	RK5913BC

带电磁制动标准型

电源输入	品名 (单转轴)
单相 100V-115V	RK543AMA
	RK544AMA
	RK545AMA
	RK564AMA
	RK566AMA
	RK569AMA
	RK596AMA
	RK599AMA
	RK5913AMA
单相 200V-230V	RK564AMC
	RK566AMC
	RK569AMC
	RK596AMC
	RK599AMC
	RK5913AMC

TH减速机型

电源输入	品名 (单转轴)	品名 (双转轴)
单相 100V-115V	RK543AA-T3.6	RK543BA-T3.6
	RK543AA-T7.2	RK543BA-T7.2
	RK543AA-T10	RK543BA-T10
	RK543AA-T20	RK543BA-T20
	RK543AA-T30	RK543BA-T30
	RK564AA-T3.6	RK564BA-T3.6
	RK564AA-T7.2	RK564BA-T7.2
	RK564AA-T10	RK564BA-T10
	RK564AA-T20	RK564BA-T20
	RK564AA-T30	RK564BA-T30
	RK596AA-T3.6	RK596BA-T3.6
	RK596AA-T7.2	RK596BA-T7.2
	RK596AA-T10	RK596BA-T10
	RK596AA-T20	RK596BA-T20
	RK596AA-T30	RK596BA-T30
单相 200V-230V	RK564AC-T3.6	RK564BC-T3.6
	RK564AC-T7.2	RK564BC-T7.2
	RK564AC-T10	RK564BC-T10
	RK564AC-T20	RK564BC-T20
	RK564AC-T30	RK564BC-T30
	RK596AC-T3.6	RK596BC-T3.6
	RK596AC-T7.2	RK596BC-T7.2
	RK596AC-T10	RK596BC-T10
	RK596AC-T20	RK596BC-T20
	RK596AC-T30	RK596BC-T30

PL 减速机型

电源输入	品名 (单转轴)	品名 (双转轴)
单相 100V-115V	RK545AA-P5	RK545BA-P5
	RK545AA-P7.2	RK545BA-P7.2
	RK545AA-P10	RK545BA-P10
	RK543AA-P25	RK543BA-P25
	RK543AA-P36	RK543BA-P36
	RK543AA-P50	RK543BA-P50
	RK566AA-P5	RK566BA-P5
	RK566AA-P7.2	RK566BA-P7.2
	RK566AA-P10	RK566BA-P10
	RK564AA-P25	RK564BA-P25
	RK564AA-P36	RK564BA-P36
	RK564AA-P50	RK564BA-P50
	RK599AA-P5	RK599BA-P5
	RK599AA-P7.2	RK599BA-P7.2
	RK599AA-P10	RK599BA-P10
	RK596AA-P25	RK596BA-P25
	RK596AA-P36	RK596BA-P36
	RK596AA-P50	RK596BA-P50
单相 200V-230V	RK566AC-P5	RK566BC-P5
	RK566AC-P7.2	RK566BC-P7.2
	RK566AC-P10	RK566BC-P10
	RK564AC-P25	RK564BC-P25
	RK564AC-P36	RK564BC-P36
	RK564AC-P50	RK564BC-P50
	RK599AC-P5	RK599BC-P5
	RK599AC-P7.2	RK599BC-P7.2
	RK599AC-P10	RK599BC-P10
	RK596AC-P25	RK596BC-P25
	RK596AC-P36	RK596BC-P36
	RK596AC-P50	RK596BC-P50

PN减速机型

电源输入	品名 (单转轴)	品名 (双转轴)
单相 100V-115V	RK544AA-N5	RK544BA-N5
	RK544AA-N7.2	RK544BA-N7.2
	RK544AA-N10	RK544BA-N10
	RK566AA-N5	RK566BA-N5
	RK566AA-N7.2	RK566BA-N7.2
	RK566AA-N10	RK566BA-N10
	RK564AA-N25	RK564BA-N25
	RK564AA-N36	RK564BA-N36
	RK564AA-N50	RK564BA-N50
	RK599AA-N5	RK599BA-N5
	RK599AA-N7.2	RK599BA-N7.2
	RK599AA-N10	RK599BA-N10
	RK596AA-N25	RK596BA-N25
	RK596AA-N36	RK596BA-N36
	RK596AA-N50	RK596BA-N50
单相 200V-230V	RK566AC-N5	RK566BC-N5
	RK566AC-N7.2	RK566BC-N7.2
	RK566AC-N10	RK566BC-N10
	RK564AC-N25	RK564BC-N25
	RK564AC-N36	RK564BC-N36
	RK564AC-N50	RK564BC-N50
	RK599AC-N5	RK599BC-N5
	RK599AC-N7.2	RK599BC-N7.2
	RK599AC-N10	RK599BC-N10
	RK596AC-N25	RK596BC-N25
	RK596AC-N36	RK596BC-N36
	RK596AC-N50	RK596BC-N50

谐波减速机型

电源输入	品名 (单转轴)	品名 (双转轴)
单相 100V-115V	RK543AA-H50	RK543BA-H50
	RK543AA-H100	RK543BA-H100
	RK564AA-H50	RK564BA-H50
	RK564AA-H100	RK564BA-H100
	RK596AA-H50	RK596BA-H50
	RK596AA-H100	RK596BA-H100
单相 200V-230V	RK564AC-H50	RK564BC-H50
	RK564AC-H100	RK564BC-H100
	RK596AC-H50	RK596BC-H50

标准型 安装尺寸 42mm

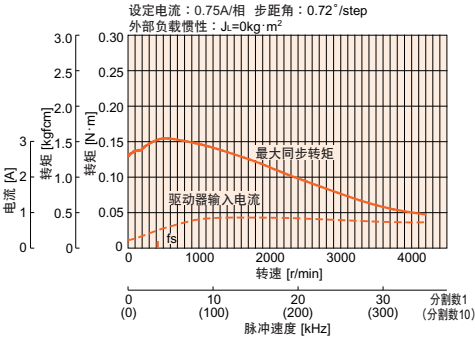
规格   ※ RK54□ 仅有驱动器部分取得 CSA 规格认定。

品名	单相100V-115V	单转轴	RK543AA		RK544AA		RK545AA	
		双转轴	RK543BA		RK544BA		RK545BA	
保持转矩		N·m kgfcm	0.13	1.3	0.18	1.8	0.24	2.4
转动惯量		J : kg·m ² gfc ²	35×10 ⁻⁷ 35		54×10 ⁻⁷ 54		68×10 ⁻⁷ 68	
额定电流		A / 相	0.75					
基本步距角			0.72°					
电源输入			单相 100V-115V±15% 50/60Hz 1.0A					
励磁方式			微步 基本步距角/n° (/step)					
重量	kg	电动机	0.25		0.3		0.4	
		驱动器	0.4					
外形图编号		电动机	1					
		驱动器	19					

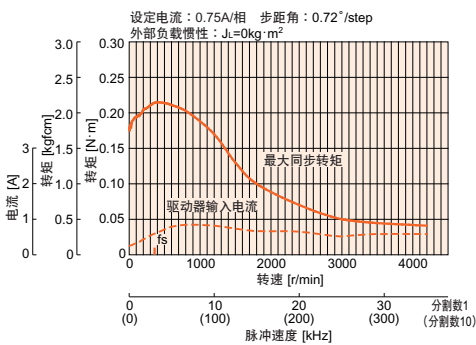
规格的阅读方法 → C-8 页
※ n=1、2、2.5、4、5、8、10、20、25、40、50、80、100、125、200、250 共 16 种。

转速—转矩特性 转速—转矩特性图的阅读方法 → C-8 页

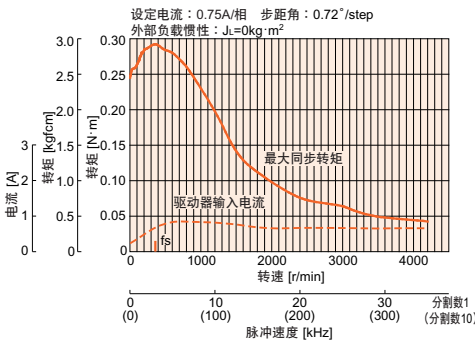
RK543□A



RK544□A



RK545□A



● 脉冲占空比 50% 时，响应速度约可达 200kHz。

标准型 安装尺寸 60mm、85mm

规格

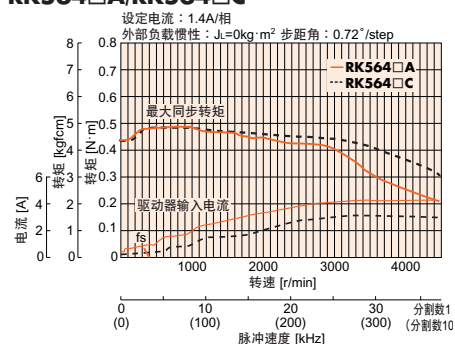
品名	单相100V-115V		RK564AA	RK566AA	RK569AA	RK596AA	RK599AA	RK5913AA
	双转轴		RK564BA	RK566BA	RK569BA	RK596BA	RK599BA	RK5913BA
	单相200V-230V		RK564AC	RK566AC	RK569AC	RK596AC	RK599AC	RK5913AC
	双转轴		RK564BC	RK566BC	RK569BC	RK596BC	RK599BC	RK5913BC
保持转矩	N·m kgfcm		0.42 4.2	0.83 8.3	1.66 16.6	2.1 21	4.1 41	6.3 63
转动惯量	J : kg·m ² gfcmm ²		175×10 ⁻⁷ 175	280×10 ⁻⁷ 280	560×10 ⁻⁷ 560	1400×10 ⁻⁷ 1400	2700×10 ⁻⁷ 2700	4000×10 ⁻⁷ 4000
额定电流	A / 相		1.4					
基本步距角			0.72°					
电源输入			单相 100V-115V±15% 50/60Hz 4.5A 单相 200V-230V ^{+10%} / _{-15%} 50/60Hz 3.5A					
励磁方式			微步 基本步距角/n※ (/step)					
重量	kg	电动机 驱动器	0.6	0.8	1.3	1.7	2.8	3.8
外形图编号			[2]			[3]		
		电动机						
		驱动器				[20]		

规格的阅读方法 → C-8 页

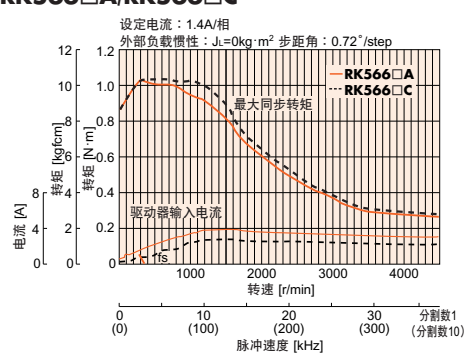
※ n=1、2、2.5、4、5、8、10、20、25、40、50、80、100、125、200、250 共 16 种。

转速—转矩特性 转速—转矩特性图的阅读方法 → C-8 页

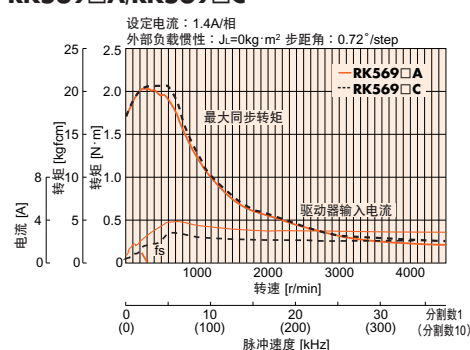
RK564□A/RK564□C



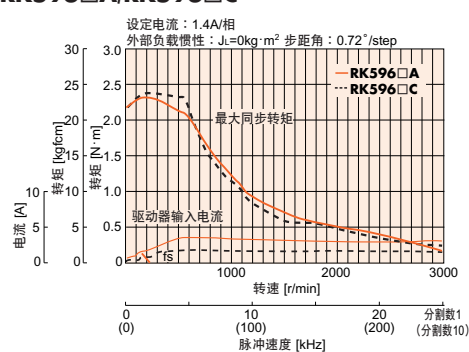
RK566□A/RK566□C



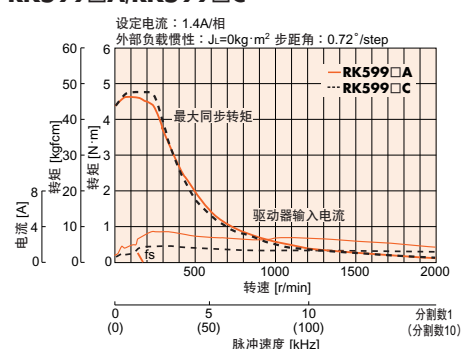
RK569□A/RK569□C



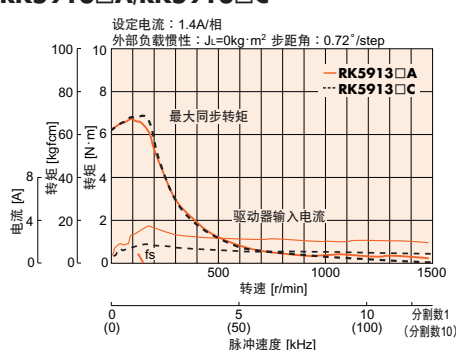
RK596□A/RK596□C



RK599□A/RK599□C



RK5913□A/RK5913□C



●脉冲占空比 50% 时，响应速度约可达 200kHz。

新产品

αSTEP
AS A C 输入

αSTEP
ASC D C 输入

5 相
RK

5 相
组合
产品 A C 输入

2 相
UMK

5 相
Fine Step
CFK II

5 相
组合
产品 D C 输入

2 相
CSK2 相
电动机5 相
电动机

选购配件

使用须知

带电磁制动标准型 安装尺寸 42mm

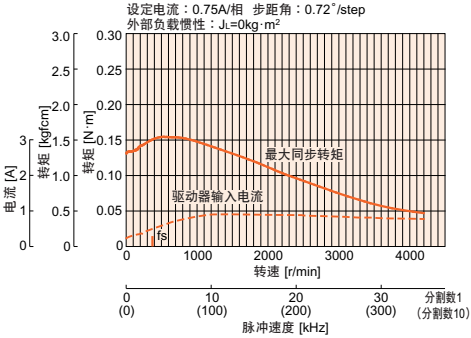
规格   ※ RK54□仅有驱动器部分取得 CSA 规格认定。

品名	单相100V-115V	单转轴	RK543AMA		RK544AMA		RK545AMA	
保持转矩	N·m kgfcm		0.13	1.3	0.18	1.8	0.24	2.4
转动惯量	J : kg·m ² gfc ²		50×10 ⁻⁷	50	69×10 ⁻⁷	69	83×10 ⁻⁷	83
额定电流	A / 相		0.75					
基本步距角			0.72°					
电源输入			单相 100V-115V±15% 50/60Hz 1.0A					
励磁方式			微步 基本步距角/n※ (/step)					
电磁制动	形式		无励磁动作型					
	电源电压		DC24V					
	电源电流 A		0.08					
	静摩擦转矩 N·m kgfcm		0.22 2.2					
	制动工作时间 ms		20					
	制动开放时间 ms		30					
	额定时间		连续					
重量	kg	电动机	0.37		0.42		0.52	
		驱动器			0.4			
外形图编号		电动机			4			
		驱动器			19			

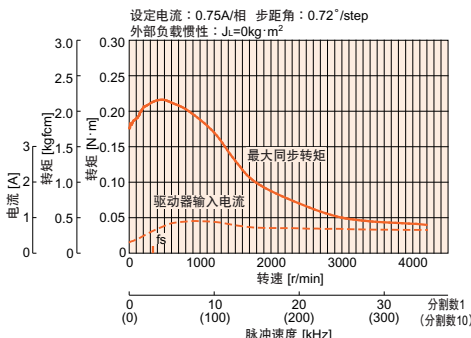
规格的阅读方法 → C-8 页
※ n=1、2、2.5、4、5、8、10、20、25、40、50、80、100、125、200、250 共 16 种。

转速—转矩特性 转速—转矩特性图的阅读方法 → C-8 页

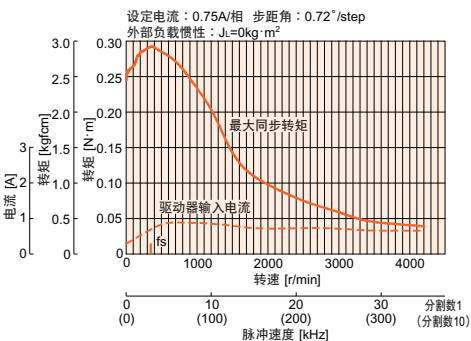
RK543AMA



RK544AMA

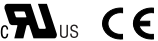


RK545AMA



●脉冲占空比 50% 时，响应速度约可达 200kHz。

带电磁制动标准型 安装尺寸 60mm、85mm

规格 

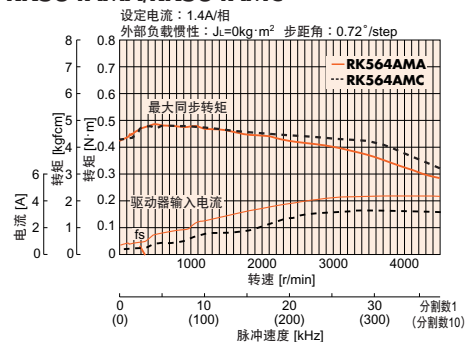
品名	单相100V-115V	单转轴	RK564AMA		RK566AMA		RK569AMA		RK596AMA		RK599AMA		RK5913AMA	
	单相200V-230V	单转轴	RK564AMC		RK566AMC		RK569AMC		RK596AMC		RK599AMC		RK5913AMC	
保持转矩	N·m kgfcm		0.42	4.2	0.83	8.3	1.66	16.6	2.1	21	4.1	41	6.3	63
转动惯量	J : kg·m ² gfcmm ²		335×10 ⁻⁷	335	440×10 ⁻⁷	440	720×10 ⁻⁷	720	2470×10 ⁻⁷	2470	3770×10 ⁻⁷	3770	5070×10 ⁻⁷	5070
额定电流	A / 相		1.4											
基本步距角			0.72°											
电源输入			单相 100V－115V±15% 50/60Hz 4.5A 单相 200V－230V ^{+10%} / _{－15%} 50/60Hz 3.5A											
励磁方式			微步 基本步距角/n※ (/step)											
电磁制动	形式		无励磁动作型											
	电源电压		DC24V											
	电源电流	A	0.25						0.42					
	静摩擦转矩	N·m kgfcm	0.8 8						4.0 40					
	制动工作时间	ms	20											
	制动开放时间	ms	30						50					
	额定时间		连续											
重量	kg	电动机	0.9		1.1		1.6		2.4		3.5		4.5	
		驱动器	0.85											
外形图编号	电动机		[5]						[6]					
	驱动器								[20]					

规格的阅读方法 → C-8 页

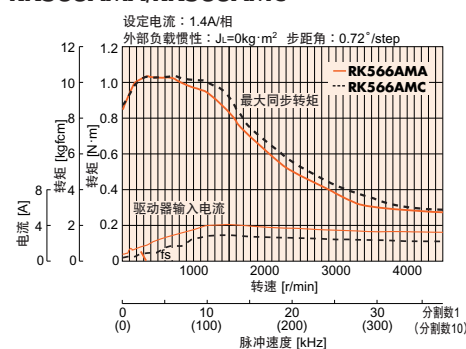
※ n=1、2、2.5、4、5、8、10、20、25、40、50、80、100、125、200、250 共 16 种。

转速—转矩特性 转速—转矩特性图的阅读方法 → C-8 页

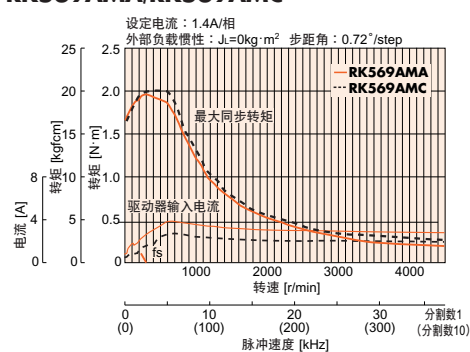
RK564AMA/RK564AMC



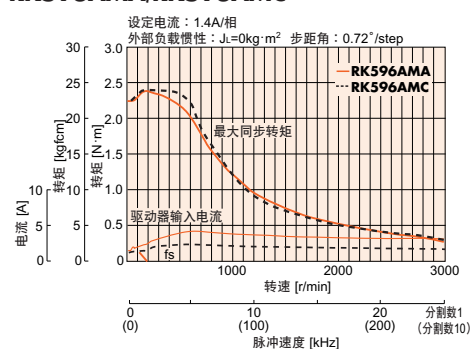
RK566AMA/RK566AMC



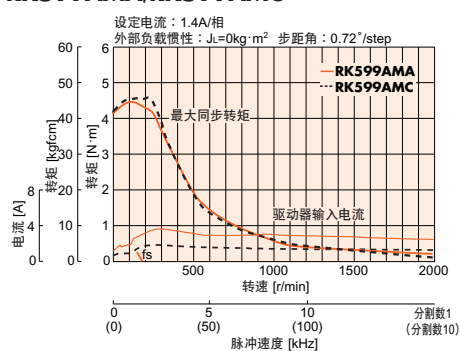
RK569AMA/RK569AMC



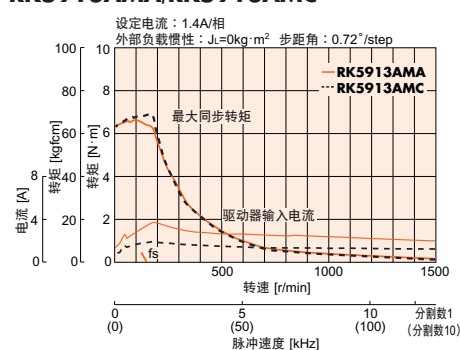
RK596AMA/RK596AMC



RK599AMA/RK599AMC



RK5913AMA/RK5913AMC



●脉冲占空比 50% 时，响应速度约可达 200kHz。

新产品

A C 输入
αSTEP ASD C 输入
αSTEP ASC5 相
RKA C 输入
5 相
组合产品2 相
UMK5 相
Fine Step
CFK IID C 输入
5 相
组合产品2 相
CSK2 相
电动机5 相
电动机

选购配件

使用须知

TH减速机型 安装尺寸 42mm

规格   ※RK543□仅有驱动器部分取得 CSA 规格认定。

品名	单相100V-115V	单转轴	RK543AA-T3.6	RK543AA-T7.2	RK543AA-T10	RK543AA-T20	RK543AA-T30
		双转轴	RK543BA-T3.6	RK543BA-T7.2	RK543BA-T10	RK543BA-T20	RK543BA-T30
保持转矩		N·m kgfcm	0.35 3.5	0.7 7	1.0 10	1.5 15	
转动惯量		J : kg·m ² gfc ² m	35×10 ⁻⁷ 35				
额定电流		A / 相	0.75				
基本步距角			0.2°	0.1°	0.072°	0.036°	0.024°
减速比			1 : 3.6	1 : 7.2	1 : 10	1 : 20	1 : 30
容许转矩		N·m kgfcm	0.35 3.5	0.7 7	1.0 10	1.5 15	
齿隙		min	45(0.75°)	25(0.417°)		15(0.25°)	
容许速度范围		r/min	0~500	0~250	0~180	0~90	0~60
电源输入			单相 100V-115V±15% 50/60Hz 1.0A				
励磁方式			微步 基本步距角/n※ (/step)				
重量	kg	电动机	0.35				
		驱动器	0.4				
外形图编号		电动机	[7]				
		驱动器	[19]				

规格的阅读方法 → C-8 页

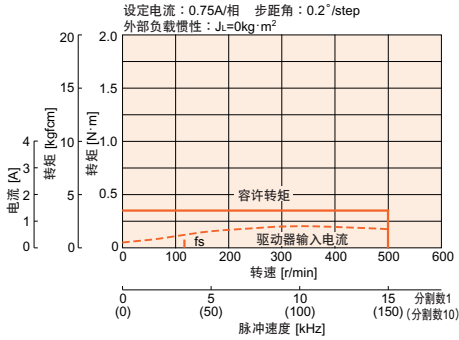
※n=1、2、2.5、4、5、8、10、20、25、40、50、80、100、125、200、250 共 16 种。

请注意：

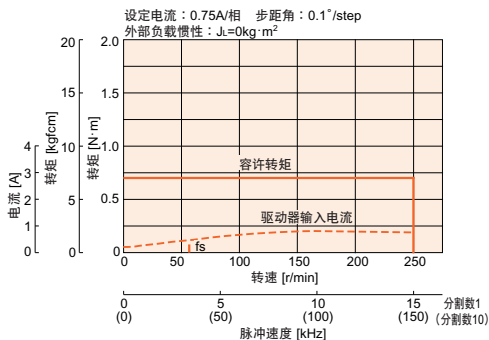
●减速比 1:3.6、1:7.2、1:10 时电动机运转方向与减速机输出轴的运转方向相同，减速比 1:20、1:30 时则相反。

转速—转矩特性 转速—转矩特性图的阅读方法 → C-8 页

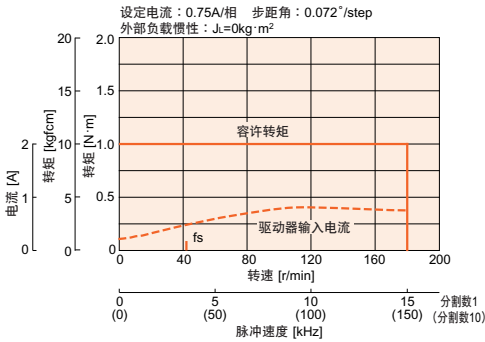
RK543□A-T3.6



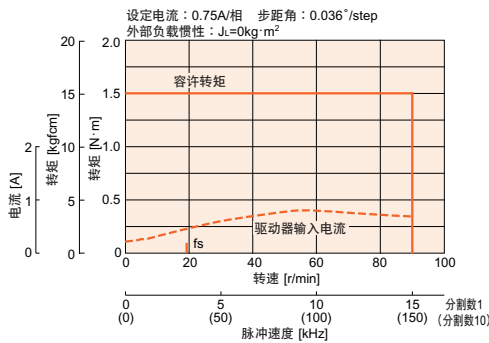
RK543□A-T7.2



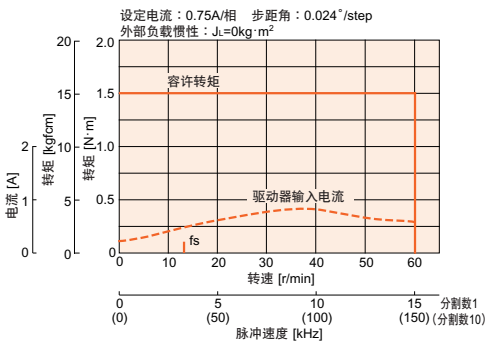
RK543□A-T10



RK543□A-T20



RK543□A-T30



●脉冲占空比 50% 时，响应速度约可达 200kHz。

TH减速机型 安装尺寸 60mm

规格



品名	单相100V-115V	双转轴	RK564AA-T3.6	RK564AA-T7.2	RK564AA-T10	RK564AA-T20	RK564AA-T30
	单相200V-230V	双转轴	RK564BA-T3.6	RK564BA-T7.2	RK564BA-T10	RK564BA-T20	RK564BA-T30
保持转矩	N·m kgfcm		1.25 12.5	2.5 25	3 30	3.5 35	4 40
转动惯量	J : kg·m ² gfcmm ²		175×10 ⁻⁷ 175				
额定电流	A / 相		1.4				
基本步距角			0.2°	0.1°	0.072°	0.036°	0.024°
减速比			1 : 3.6	1 : 7.2	1 : 10	1 : 20	1 : 30
容许转矩	N·m kgfcm		1.25 12.5	2.5 25	3 30	3.5 35	4 40
齿隙	min		35(0.584°)	15(0.25°)		10(0.167°)	
容许速度范围	r/min		0~500	0~250	0~180	0~90	0~60
电源输入			单相 100V-115V±15% 50/60Hz 4.5A				
励磁方式			单相 200V-230V ^{+10%} _{-15%} 50/60Hz 3.5A				
重量	kg	电动机 驱动器	0.95 0.85				
外形图编号		电动机 驱动器	8 20				

规格的阅读方法 → C-8 页

※ n=1、2、2.5、4、5、8、10、20、25、40、50、80、100、125、200、250 共 16 种。

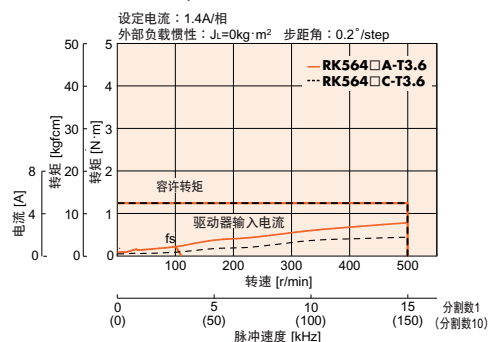
请注意：

● 减速比 1:3.6、1:7.2、1:10 时电动机运转方向与减速机输出轴的运转方向相同，减速比 1:20、1:30 时则相反。

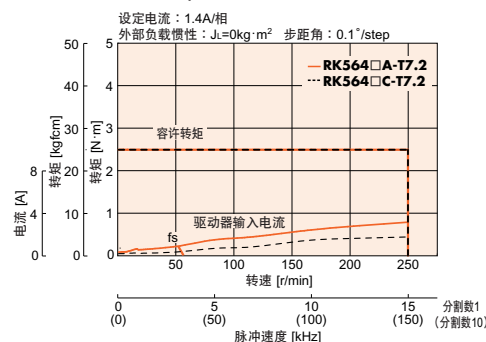
转速—转矩特性

转速—转矩特性图的阅读方法 → C-8 页

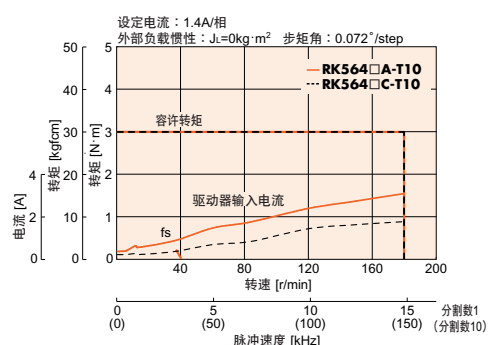
RK564□A-T3.6/RK564□C-T3.6



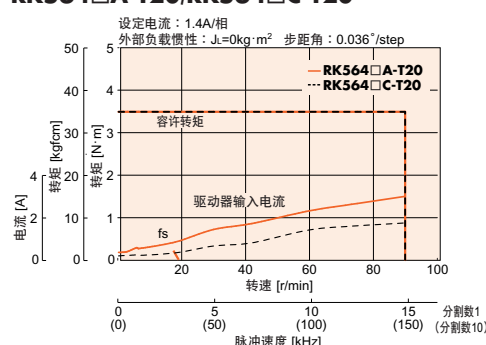
RK564□A-T7.2/RK564□C-T7.2



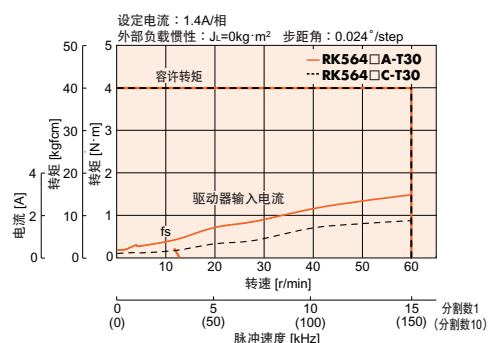
RK564□A-T10/RK564□C-T10



RK564□A-T20/RK564□C-T20



RK564□A-T30/RK564□C-T30



● 脉冲占空比 50% 时，响应速度约可达 200kHz。

TH减速机型 安装尺寸 90mm

规格  

品名	单相100V-115V	单转轴	RK596AA-T3.6	RK596AA-T7.2	RK596AA-T10	RK596AA-T20	RK596AA-T30	
		双转轴	RK596BA-T3.6	RK596BA-T7.2	RK596BA-T10	RK596BA-T20	RK596BA-T30	
	单相200V-230V	单转轴	RK596AC-T3.6	RK596AC-T7.2	RK596AC-T10	RK596AC-T20	RK596AC-T30	
		双转轴	RK596BC-T3.6	RK596BC-T7.2	RK596BC-T10	RK596BC-T20	RK596BC-T30	
保持转矩	N·m kgfcm		4.5	45	9	90	12	120
转动惯量	J : kg·m ² gfc ²		1400×10 ⁻⁷					1400
额定电流	A / 相		1.4					
基本步距角			0.2°	0.1°	0.072°	0.036°	0.024°	
减速比			1 : 3.6	1 : 7.2	1 : 10	1 : 20	1 : 30	
容许转矩	N·m kgfcm		4.5	45	9	90	12	120
齿隙	min		25(0.417°)	15(0.25°)			10(0.167°)	
容许速度范围	r/min		0~500	0~250	0~180	0~90	0~60	
电源输入			单相 100V—115V±15% 50/60Hz 4.5A 单相 200V—230V ^{+10%} _{-15%} 50/60Hz 3.5A					
励磁方式			微步 基本步距角/n [※] (/step)					
重量	kg	电动机	2.85					
		驱动器	0.85					
外形图编号		电动机	[9]					
		驱动器	[20]					

规格的阅读方法 → C-8 页

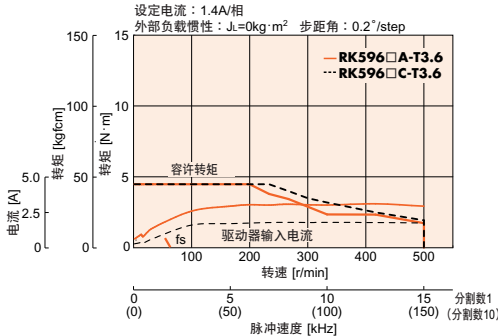
※ n=1、2、2.5、4、5、8、10、20、25、40、50、80、100、125、200、250 共 16 种。

请注意：

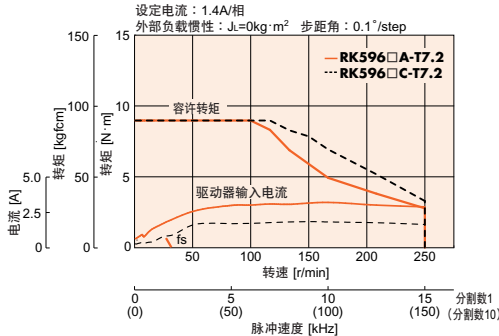
● 减速比 1:3.6、1:7.2、1:10 时电动机运转方向与减速机输出轴的运转方向相同，减速比 1:20、1:30 时则相反。

转速—转矩特性 转速—转矩特性图的阅读方法 → C-8 页

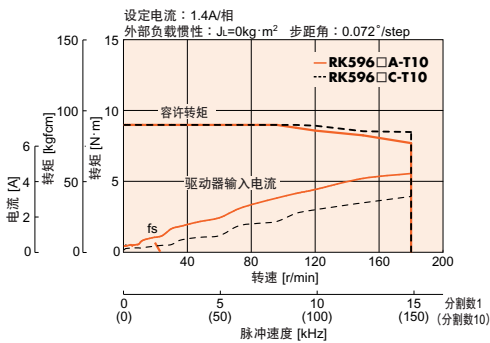
RK596□A-T3.6/RK596□C-T3.6



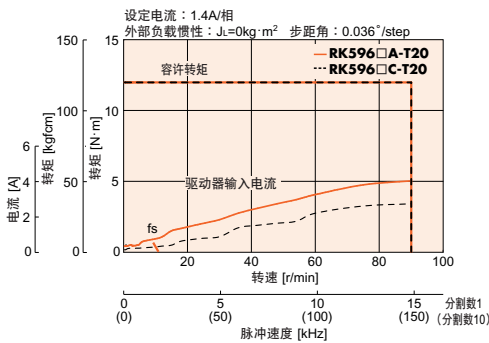
RK596□A-T7.2/RK596□C-T7.2



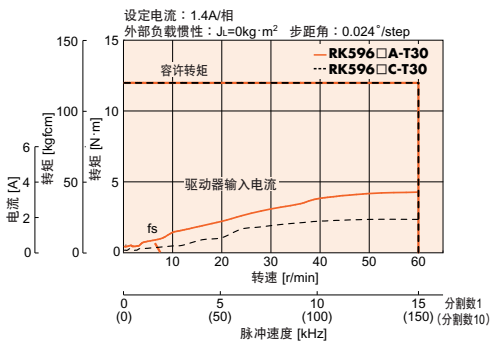
RK596□A-T10/RK596□C-T10



RK596□A-T20/RK596□C-T20



RK596□A-T30/RK596□C-T30



● 脉冲占空比 50% 时，响应速度约可达 200kHz。

PL减速机型 安装尺寸 42mm

规格   ※ RK54□ 仅有驱动器部分取得 CSA 规格认定。

品名	单相100V-115V	单转轴	RK545AA-P5	RK545AA-P7.2	RK545AA-P10	RK543AA-P25	RK543AA-P36	RK543AA-P50			
		双转轴	RK545BA-P5	RK545BA-P7.2	RK545BA-P10	RK543BA-P25	RK543BA-P36	RK543BA-P50			
保持转矩	N·m	kgfcm	1	10	1.5	15	2.5	25	3	30	
转动惯量	J : kg·m ²	gfcmm ²	68×10 ⁻⁷				68	35×10 ⁻⁷			35
额定电流	A / 相		0.75								
基本步距角			0.144°	0.1°	0.072°	0.0288°	0.02°	0.0144°			
减速比			1 : 5	1 : 7.2	1 : 10	1 : 25	1 : 36	1 : 50			
容许转矩	N·m	kgfcm	1	10	1.5	15	2.5	25	3	30	
齿隙		min	35(0.58°)								
容许速度范围		r/min	0~360	0~250	0~180	0~72	0~50	0~36			
电源输入			单相 100V－115V±15% 50/60Hz 1A								
励磁方式			微步 基本步距角/n※ (/step)								
重量	kg	电动机	0.58				0.55				
		驱动器					0.4				
外形图编号		电动机					10				
		驱动器					19				

规格的阅读方法 → C-8 页

※ n=1、2、2.5、4、5、8、10、20、25、40、50、80、100、125、200、250 共 16 种。

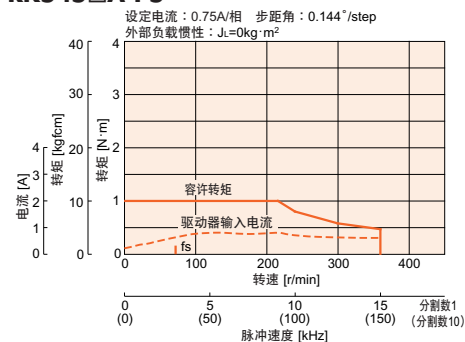
请注意：

●电动机运转方向与减速机输出轴的运转方向相同。

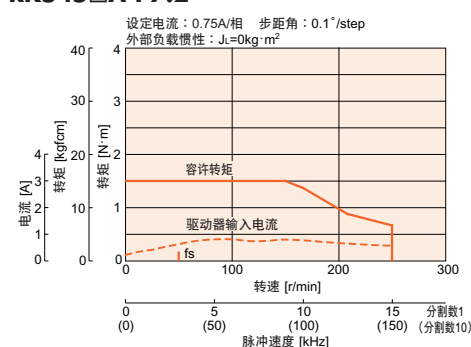
转速—转矩特性

转速—转矩特性图的阅读方法 → C-8 页

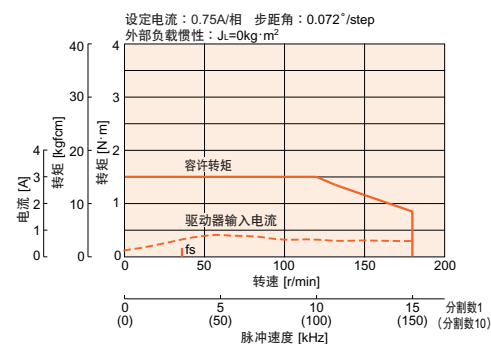
RK545□A-P5



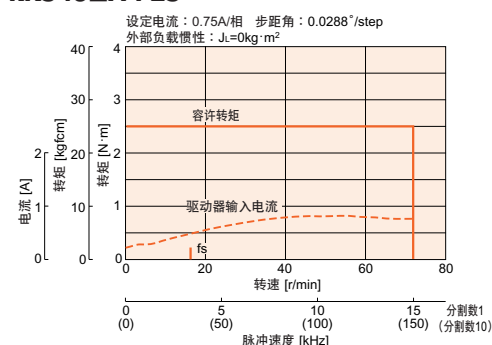
RK545□A-P7.2



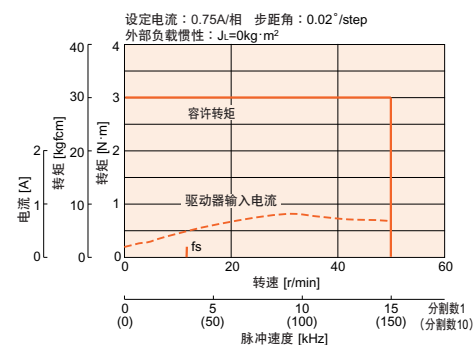
RK545□A-P10



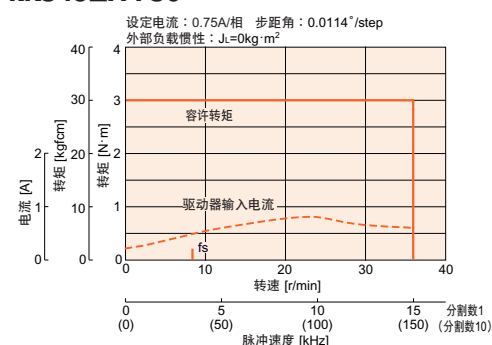
RK543□A-P25



RK543□A-P36



RK543□A-P50



●脉冲占空比 50% 时，响应速度约可达 200kHz。

PL减速机型 安装尺寸 60mm

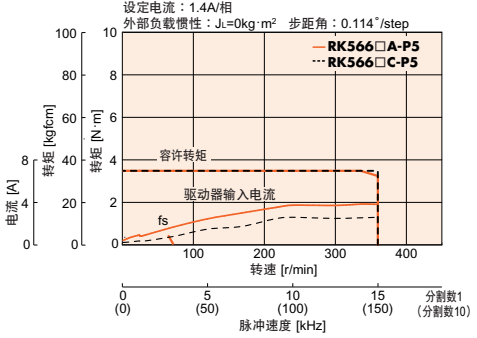
规格  

品名	单相100V-115V	单转轴	RK566AA-P5	RK566AA-P7.2	RK566AA-P10	RK564AA-P25	RK564AA-P36	RK564AA-P50			
		双转轴	RK566BA-P5	RK566BA-P7.2	RK566BA-P10	RK564BA-P25	RK564BA-P36	RK564BA-P50			
	单相200V-230V	单转轴	RK566AC-P5	RK566AC-P7.2	RK566AC-P10	RK564AC-P25	RK564AC-P36	RK564AC-P50			
		双转轴	RK566BC-P5	RK566BC-P7.2	RK566BC-P10	RK564BC-P25	RK564BC-P36	RK564BC-P50			
保持转矩	N·m	kgfcm	3.5	35	4	40	5	50	8	80	
转动惯量	J : kg·m ²	gcm ²	280×10 ⁻⁷				280	175×10 ⁻⁷			175
额定电流	A / 相		1.4								
基本步距角			0.144°	0.1°	0.072°	0.0288°	0.02°	0.0144°			
减速比			1 : 5	1 : 7.2	1 : 10	1 : 25	1 : 36	1 : 50			
容许转矩	N·m	kgfcm	3.5	35	4	40	5	50	8	80	
齿隙	min		20(0.33°)								
容许速度范围	r/min		0~360	0~250	0~180	0~72	0~50	0~36			
电源输入			单相 100V~115V±15%				50/60Hz	4.5A			
			单相 200V~230V ^{+10%} _{-15%}				50/60Hz	3.5A			
励磁方式			微步 基本步距角/n※ (/step)								
重量	kg	电动机 驱动器	1.3				0.85		1.4		
外形图编号	电动机		[11]								
	驱动器		[20]								

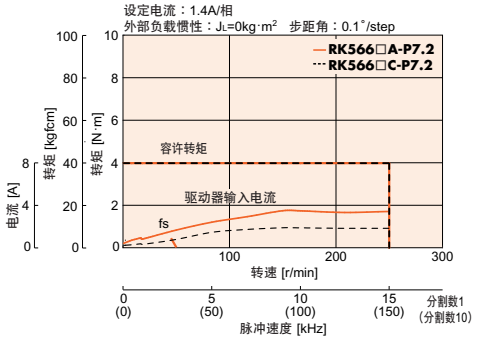
规格的阅读方法 → C-8 页
※ n=1、2、2.5、4、5、8、10、20、25、40、50、80、100、125、200、250 共 16 种。
请注意：
●电动机运转方向与减速机输出轴的运转方向相同。

转速—转矩特性 转速—转矩特性图的阅读方法 → C-8 页

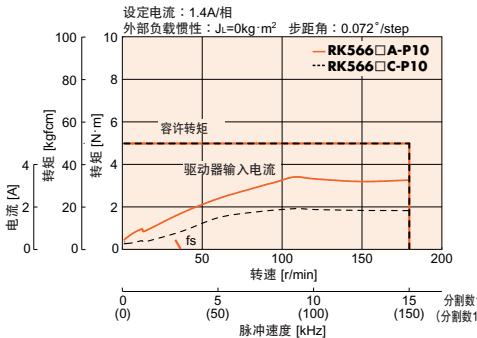
RK566□A-P5/RK566□C-P5



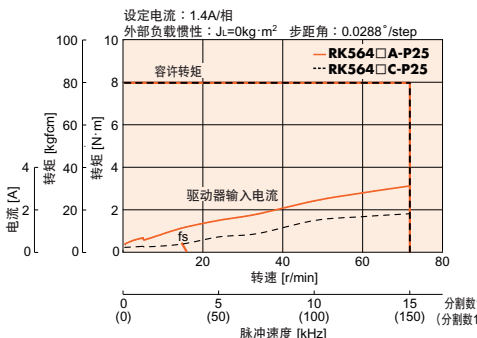
RK566□A-P7.2/RK566□C-P7.2



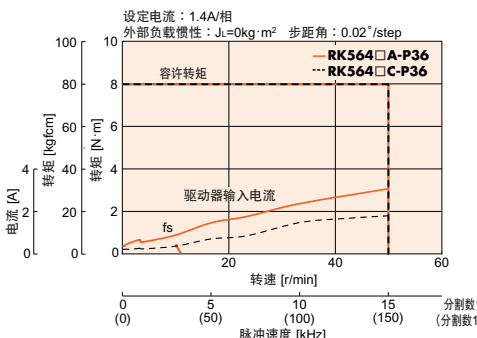
RK566□A-P10/RK566□C-P10



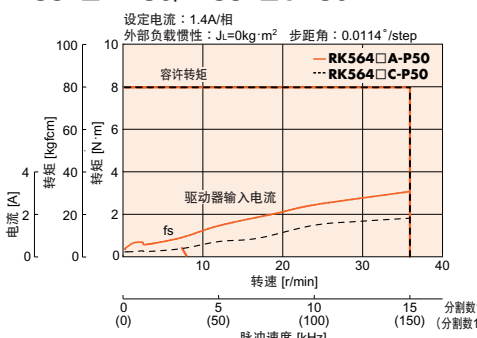
RK564□A-P25/RK564□C-P25



RK564□A-P36/RK564□C-P36



RK564□A-P50/RK564□C-P50



●脉冲占比 50% 时，响应速度约可达 200kHz。

PL减速机型 安装尺寸 90mm

规格  

品名	单相100V-115V	单转轴	RK599AA-P5	RK599AA-P7.2	RK599AA-P10	RK596AA-P25	RK596AA-P36	RK596AA-P50
		双转轴	RK599BA-P5	RK599BA-P7.2	RK599BA-P10	RK596BA-P25	RK596BA-P36	RK596BA-P50
	单相200V-230V	单转轴	RK599AC-P5	RK599AC-P7.2	RK599AC-P10	RK596AC-P25	RK596AC-P36	RK596AC-P50
		双转轴	RK599BC-P5	RK599BC-P7.2	RK599BC-P10	RK596BC-P25	RK596BC-P36	RK596BC-P50
保持转矩	N·m kgfcm		14 140	20 200		37 370		
转动惯量	J : kg·m ² gfcmm ²		2700×10 ⁻⁷ 2700			1400×10 ⁻⁷ 1400		
额定电流	A / 相		1.4					
基本步距角			0.144°	0.1°	0.072°	0.0288°	0.02°	0.0144°
减速比			1 : 5	1 : 7.2	1 : 10	1 : 25	1 : 36	1 : 50
容许转矩	N·m kgfcm		14 140	20 200		37 370		
齿隙	min		15(0.25°)					
容许速度范围	r/min		0~360	0~250	0~180	0~72	0~50	0~36
电源输入			单相 100V—115V±15% 50/60Hz 4.5A 单相 200V—230V ^{+10%} _{-15%} 50/60Hz 3.5A					
励磁方式			微步 基本步距角/n※ (/step)					
重量	kg	电动机	4.4			4.2		
		驱动器				0.85		
外形图编号		电动机				12		
		驱动器				20		

规格的阅读方法 → C-8 页

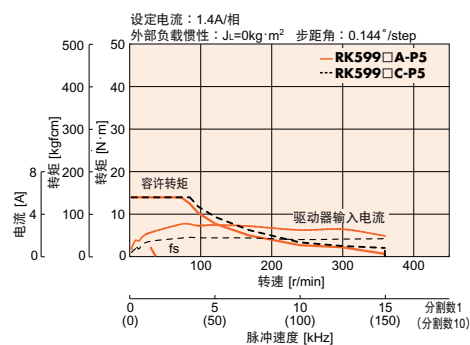
※ n=1、2、2.5、4、5、8、10、20、25、40、50、80、100、125、200、250 共 16 种。

请注意：

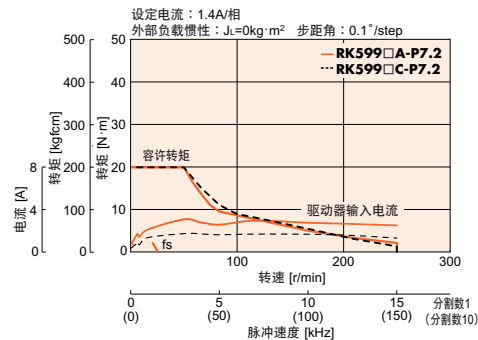
●电动机运转方向与减速机输出轴的运转方向相同。

转速—转矩特性 转速—转矩特性图的阅读方法 → C-8 页

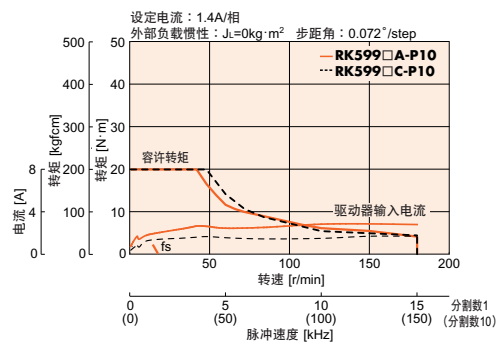
RK599□A-P5/RK599□C-P5



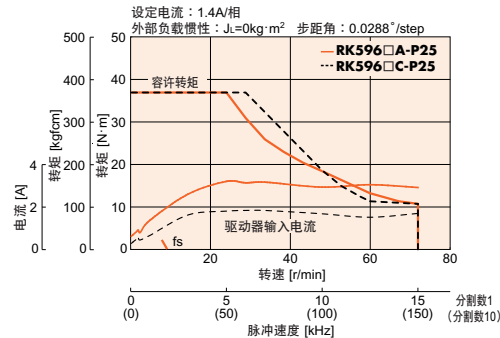
RK599□A-P7.2/RK599□C-P7.2



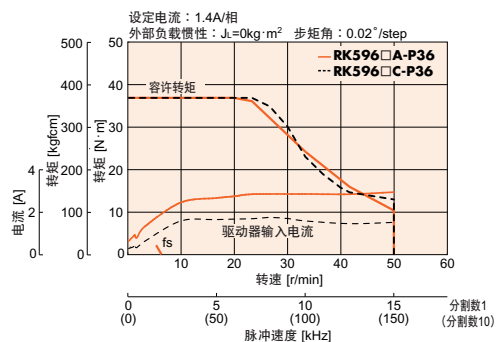
RK599□A-P10/RK599□C-P10



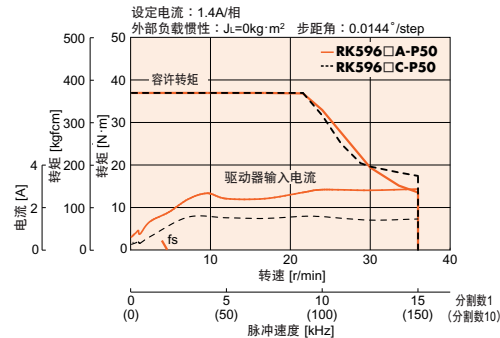
RK596□A-P25/RK596□C-P25



RK596□A-P36/RK596□C-P36



RK596□A-P50/RK596□C-P50



●脉冲占空比 50% 时，响应速度约可达 200kHz。

PN减速机型 安装尺寸 42mm

规格   ※ RK54□ 仅有驱动器部分取得 CSA 规格认定。

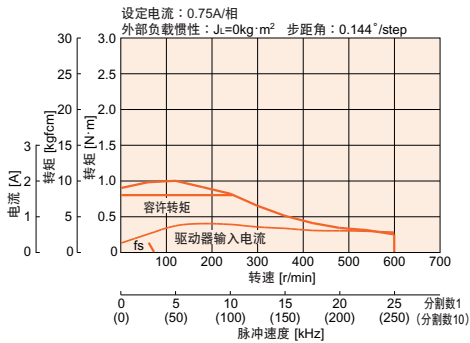
品名	单相100V-115V	单转轴 双转轴	RK544AA-N5 RK544BA-N5	RK544AA-N7.2 RK544BA-N7.2	RK544AA-N10 RK544BA-N10
保持转矩	N·m kgfcm		0.8 8	1.2 12	1.5 15
转动惯量	J : kg·m ² gfc ²		54×10 ⁻⁷ 54		
额定电流	A / 相		0.75		
基本步距角			0.144°	0.1°	0.072°
减速比			1 : 5	1 : 7.2	1 : 10
容许转矩	N·m kgfcm		0.8 8	1.2 12	1.5 15
最大转矩※ ¹	N·m kgfcm		1.5 15	2 20	2 20
齿隙	min		2(0.034°)		
角度传动误差	min		6(0.1°)		
容许速度范围	r/min		0~600	0~416	0~300
电源输入			单相 100V-115V±15% 50/60Hz 1A		
励磁方式			微步 基本步距角/n※ ² (/step)		
重量	kg	电动机 驱动器	0.56 0.4		
外形图编号		电动机 驱动器	13 19		

规格的阅读方法 → C-8 页
※ 1 最大转矩为减速机部分的数值。关于减速机型电动机的输出转矩，请参阅转速—转矩特性。
※ 2 n=1、2、2.5、4、5、8、10、20、25、40、50、80、100、125、200、250 共 16 种。

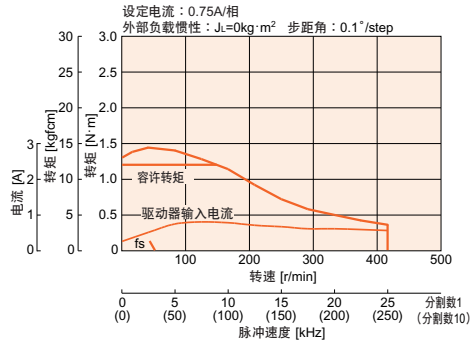
请注意：
●电动机运转方向与减速机输出轴的运转方向相同。
●PN 减速机型变更了规格。

转速—转矩特性 转速—转矩特性图的阅读方法 → C-8 页

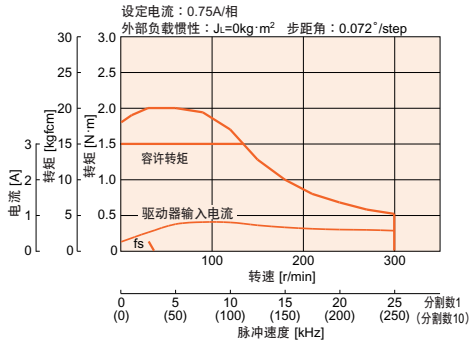
RK544□A-N5



RK544□A-N7.2



RK544□A-N10



●脉冲占空比 50% 时，响应速度约可达 200kHz。

PN减速机型 安装尺寸 60mm

规格

品名	单相100V-115V	单转轴	RK566AA-N5	RK566AA-N7.2	RK566AA-N10	RK564AA-N25	RK564AA-N36	RK564AA-N50
		双转轴	RK566BA-N5	RK566BA-N7.2	RK566BA-N10	RK564BA-N25	RK564BA-N36	RK564BA-N50
	单相200V-230V	单转轴	RK566AC-N5	RK566AC-N7.2	RK566AC-N10	RK564AC-N25	RK564AC-N36	RK564AC-N50
		双转轴	RK566BC-N5	RK566BC-N7.2	RK566BC-N10	RK564BC-N25	RK564BC-N36	RK564BC-N50
保持转矩	N·m kgfcm		3.5 35	4 40	5 50	8 80		
转动惯量	J : kg·m ² gfcmm ²		280×10 ⁻⁷ 280			175×10 ⁻⁷ 175		
额定电流	A / 相		1.4					
基本步距角			0.144°	0.1°	0.072°	0.0288°	0.02°	0.0144°
减速比			1 : 5	1 : 7.2	1 : 10	1 : 25	1 : 36	1 : 50
容许转矩	N·m kgfcm		3.5 35	4 40	5 50	8 80		
最大转矩 ^{※1}	N·m kgfcm		7 70	9 90	11 110	16 160	20 200	20 200
齿隙	min		2(0.034°)			3(0.05°)		
角度传动误差	min		5(0.084°)					
容许速度范围	r/min		0~600	0~416	0~300	0~120	0~83	0~60
电源输入			单相 100V—115V±15% 50/60Hz 4.5A 单相 200V—230V ^{+10%} _{-15%} 50/60Hz 3.5A					
励磁方式			微步 基本步距角/n ^{※2} (/step)					
重量	kg	电动机	1.5					
		驱动器	0.85					
外形图编号		电动机	14					
		驱动器	20					

规格的阅读方法 → C-8 页

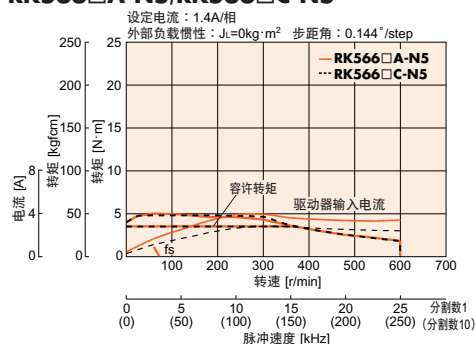
※1 最大转矩为减速机部分的数值。关于减速机型电动机的输出转矩，请参阅转速—转矩特性。

※2 n=1、2、2.5、4、5、8、10、20、25、40、50、80、100、125、200、250 共 16 种。

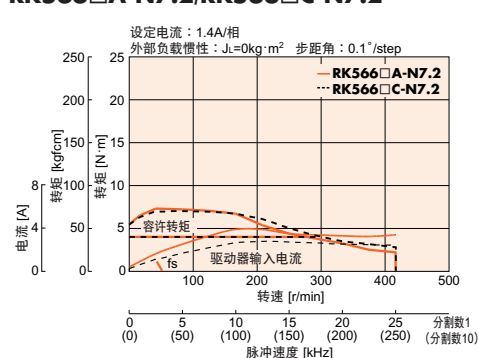
请注意：●电动机运转方向与减速机输出轴的运转方向相同。●PN 减速机型变更了规格。

■ 转速—转矩特性 转速—转矩特性图的阅读方法 → C-8 页

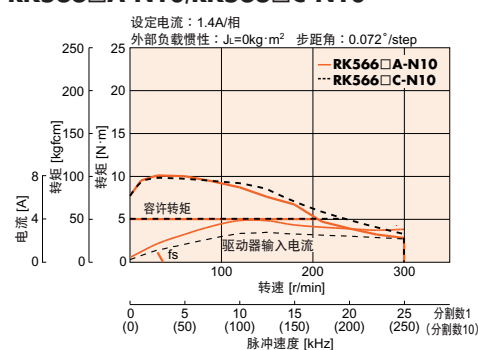
RK566□A-N5/RK566□C-N5



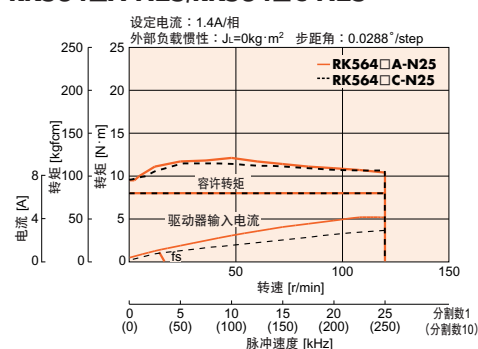
RK566□A-N7.2/RK566□C-N7.2



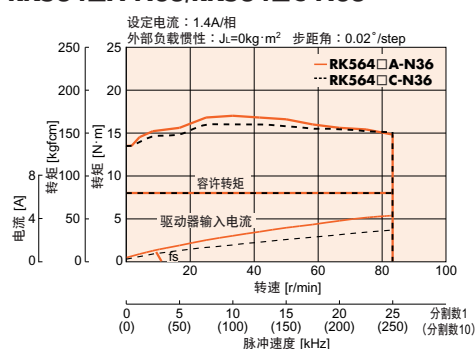
RK566□A-N10/RK566□C-N10



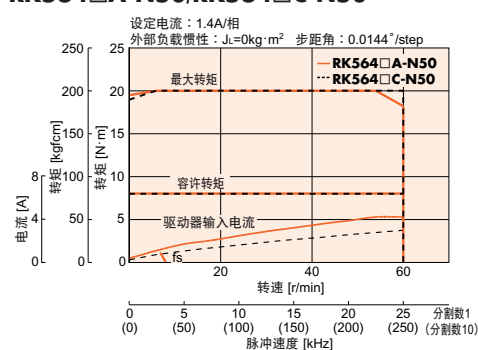
RK564□A-N25/RK564□C-N25



RK564□A-N36/RK564□C-N36



RK564□A-N50/RK564□C-N50



●脉冲占空比 50% 时，响应速度约可达 200kHz。

PN减速机型 安装尺寸 90mm

规格  

品名	单相100V-115V	单转轴	RK599AA-N5	RK599AA-N7.2	RK599AA-N10	RK596AA-N25	RK596AA-N36	RK596AA-N50
		双转轴	RK599BA-N5	RK599BA-N7.2	RK599BA-N10	RK596BA-N25	RK596BA-N36	RK596BA-N50
	单相200V-230V	单转轴	RK599AC-N5	RK599AC-N7.2	RK599AC-N10	RK596AC-N25	RK596AC-N36	RK596AC-N50
		双转轴	RK599BC-N5	RK599BC-N7.2	RK599BC-N10	RK596BC-N25	RK596BC-N36	RK596BC-N50
保持转矩	N·m kgfcm		14 140	20 200			37 370	
转动惯量	J : kg·m ² gfcmm ²		2700×10 ⁻⁷ 2700			1400×10 ⁻⁷ 1400		
额定电流	A / 相		1.4					
基本步距角			0.144°	0.1°	0.072°	0.0288°	0.02°	0.0144°
减速比			1 : 5	1 : 7.2	1 : 10	1 : 25	1 : 36	1 : 50
容许转矩	N·m kgfcm		14 140	20 200	37 370			
最大转矩※ ¹	N·m kgfcm		28 280	35 350	35 350	56 560	60 600	60 600
齿隙	min		2(0.034°)			3(0.05°)		
角度传动误差	min		4(0.067°)					
容许速度范围	r/min		0~600	0~416	0~300	0~120	0~83	0~60
电源输入			单相 100V—115V±15% 50/60Hz 4.5A 单相 200V—230V ^{+10% -15%} 50/60Hz 3.5A					
励磁方式			微步 基本步距角n※ ² (/step)					
重量	kg	电动机	5.0			4.7		
		驱动器	0.85					
外形图编号	电动机		15					
	驱动器		20					

规格的阅读方法 → C-8 页

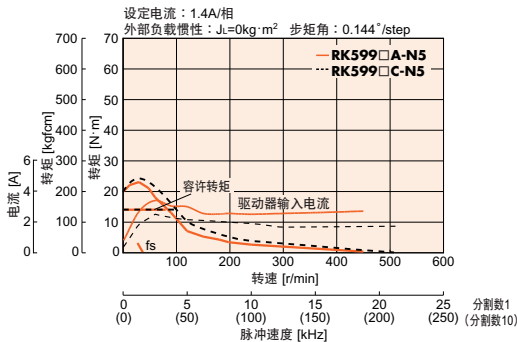
※1 最大转矩为减速机部分的数值。关于减速机型电动机的输出转矩，请参阅转速—转矩特性。

※2 n=1、2、2.5、4、5、8、10、20、25、40、50、80、100、125、200、250 共 16 种。

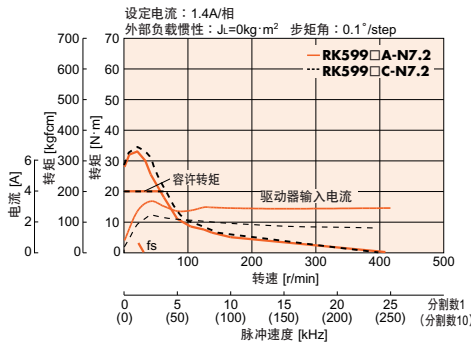
请注意：●电动机运转方向与减速机输出轴的运转方向相同。●PN 减速机型变更了规格。

转速—转矩特性 转速—转矩特性图的阅读方法 → C-8 页

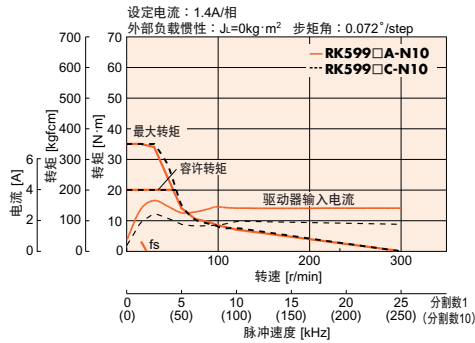
RK599□A-N5/RK599□C-N5



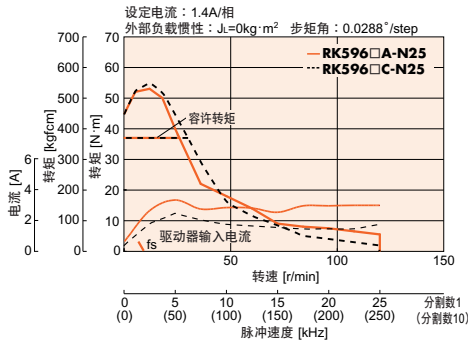
RK599□A-N7.2/RK599□C-N7.2



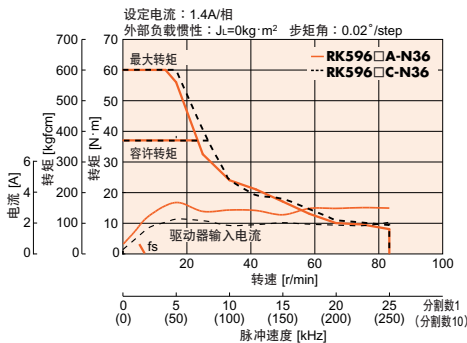
RK599□A-N10/RK599□C-N10



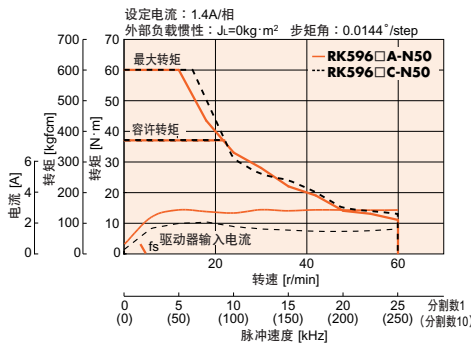
RK596□A-N25/RK596□C-N25



RK596□A-N36/RK596□C-N36



RK596□A-N50/RK596□C-N50



●脉冲占空比 50% 时，响应速度约可达 200kHz。

谐波减速机型 安装尺寸 42mm、60mm、90mm

规格  ※ RK54□ 仅有驱动器部分取得 CSA 规格认定。

品名	单相100V-115V	单转轴	RK543AA-H50	RK543AA-H100	RK564AA-H50	RK564AA-H100	RK596AA-H50	RK596AA-H100						
		双转轴	RK543BA-H50	RK543BA-H100	RK564BA-H50	RK564BA-H100	RK596BA-H50	RK596BA-H100						
	单相200V-230V	单转轴	—	—	RK564AC-H50	RK564AC-H100	RK596AC-H50	RK596AC-H100						
		双转轴	—	—	RK564BC-H50	RK564BC-H100	RK596BC-H50	RK596BC-H100						
保持转矩	N·m	kgfcm	3.5	35	5.0	50	5.5	55	8	80	25	250	37	370
转动惯量	J	: kg·m ²	gfcmm ²		52×10 ⁻⁷		52	210×10 ⁻⁷		210	1600×10 ⁻⁷		1600	
额定电流	A	/ 相	0.75		1.4		1.4							
基本步距角			0.0144°		0.0072°		0.0144°		0.0072°		0.0144°		0.0072°	
减速比			1 : 50		1 : 100		1 : 50		1 : 100		1 : 50		1 : 100	
容许转矩	N·m	kgfcm	3.5	35	5.0	50	5.5	55	8	80	25	250	37	370
最大转矩 ^{※1}	N·m	kgfcm	8.3	83	11	110	18	180	28	280	35	350	55	550
空转 (LOST MOTION) (负载转矩)	min		1.5以下 (±0.16N·m)		1.5以下 (±0.2N·m)		0.7以下 (±0.28N·m)		0.7以下 (±0.39N·m)		1.5以下 (±1.2N·m)		1.5以下 (±1.2N·m)	
容许速度范围	r/min		0~70		0~35		0~70		0~35		0~70		0~35	
电源输入			单相 100V~115V±15% 50/60Hz 1A				单相 100V~115V±15% 单相 200V~230V ^{+10%} _{-15%}				50/60Hz 4.5A 50/60Hz 3.5A			
励磁方式			微步 基本步距角/n ^{※2} (/step)											
重量	kg	电动机	0.46				1.08				3.7			
		驱动器	0.4				0.85				0.85			
外形图编号		电动机	16				17				18			
		驱动器	19				20							

规格的阅读方法 → C-8 页 ※1 最大转矩为减速机部分的数值。关于减速机型电动机的输出转矩，请参阅转速—转矩特性。

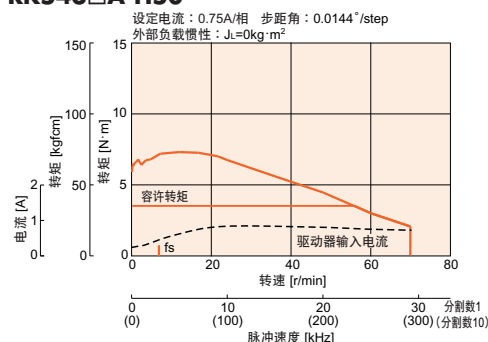
※2 n=1、2、2.5、4、5、8、10、20、25、40、50、80、100、125、200、250 共 16 种。

请注意：●转动惯量指的是由谐波减速机的惯性换算至电动机轴后的合计值。

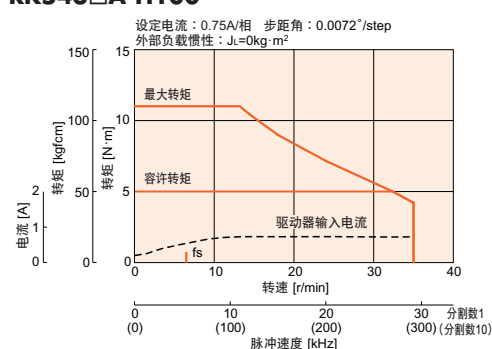
●电动机运转方向与减速机输出轴的运转方向相反。

转速—转矩特性 转速—转矩特性图的阅读方法 → C-8 页

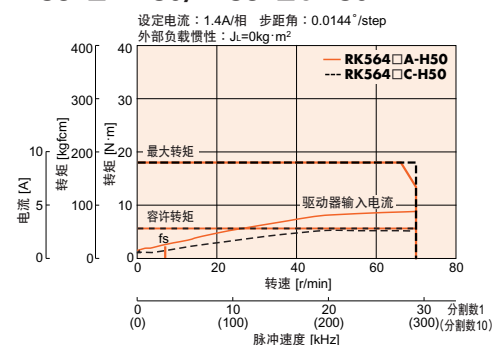
RK543□A-H50



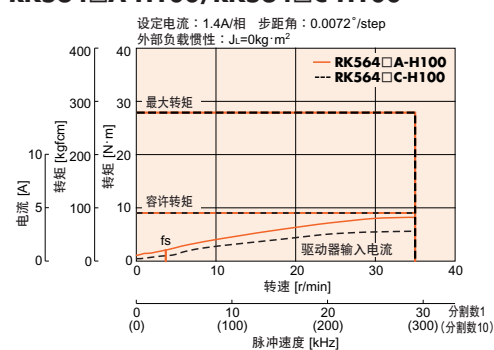
RK543□A-H100



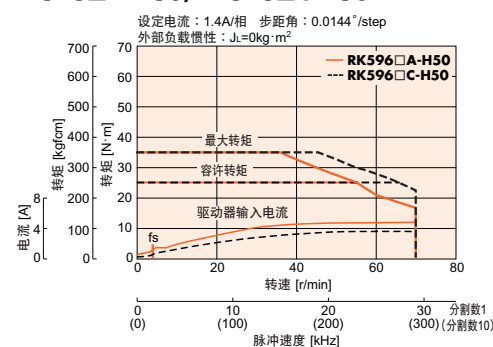
RK564□A-H50/RK564□C-H50



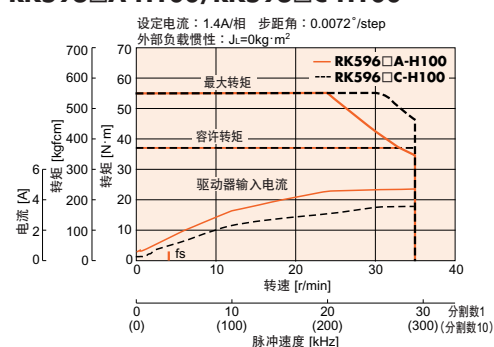
RK564□A-H100/RK564□C-H100



RK596□A-H50/RK596□C-H50



RK596□A-H100/RK596□C-H100



●脉冲占空比 50% 时，响应速度约可达 200kHz。

新产品

αSTEP
AS A C 输入

αSTEP
ASC D C 输入

5 相
RK

5 相
组合
产品 A C 输入

2 相
UMK5 相
Fine Step
CFK II

5 相
组合
产品 D C 输入

2 相
CSK2 相
电动机5 相
电动机

选购配件

使用须知

各型通用

通用规格

驱动器规格

输入信号	输入方式	光耦合器输入、输入电阻220Ω、输入电流10~20mA ON：+4.5V~+5V、OFF：0~+1V（端子间电压）
	CW脉冲信号 （脉冲信号）	CW方向工作指令脉冲信号（单脉冲输入方式时为工作指令脉冲信号） 脉冲宽度2.5μs以上、上升・下降时间2μs以下 脉冲占空比：50%以下 将脉冲输入从「ON」设定为「OFF」后，电动机便转1步距。 最大输入频率：200kHz（脉冲占空比50%时） 负逻辑脉冲输入
	CCW脉冲信号 （运转方向信号）	CCW方向工作指令脉冲信号（单脉冲输入方式时，为运转方向的信号）光耦合器「OFF」：CCW、光耦合器「ON」：CW 脉冲宽度2.5μs以上、上升・下降时间2μs以下 脉冲占空比：50%以下 将脉冲输入从「ON」设定为「OFF」后，电动机便转1步距。 最大输入频率：200kHz（脉冲占空比50%时） 负逻辑脉冲输入
	输出电流切断信号	光耦合器「ON」时，将停止供给电动机电流，此时电动机轴可利用外力转动。 （需利用外力转动电动机转轴时，请先解除电磁制动。） 光耦合器「OFF」时，会供应电动机电流。
	电磁制动解除信号 （仅限带电磁制动型）	光耦合器「ON」时，电磁制动解放，可运行电动机。 光耦合器「OFF」时，电磁制动工作，保持电动机轴位置。
	步距角转换信号	光耦合器「OFF」时，为DATA1设定的步距角。 光耦合器「ON」时，为DATA2设定的步距角。
输出信号	输出方式	光耦合器・开路集电极输出 外部使用条件 DC24V以下、10mA以下
	励磁定时信号	励磁程序为步距（step）「0」时，输出信号。（光耦合器「ON」） 例）0.72°/step（分割数1）：每10脉冲输出1次、 0.072°/step（分割数10）：每100脉冲输出1次
	过热信号	驱动器内部温度约上升至80℃以上时，切断输出。（光耦合器「OFF」）
功能		自动电流下降、自动电流切断、步距角转换、脉冲输入方式转换 电磁制动功能转换※、平滑驱动功能、省电模式※
显示（LED）		电源输入、励磁定时信号输出、过热信号输出
冷却方式		自然空冷方式

※仅限于带电磁制动。

一般规格

规格		电动机	驱动器
绝缘等级		B种（130℃） [UL规格认定时为A种（105℃）]	—
绝缘电阻		常温、常温下，电动机的线圈・外壳间以DC500V高阻表测定的数值为100MΩ以上。	常温、常温下，下列位置以DC500V高阻表测定的数值为100MΩ以上。 ・电源输入端子—保护接地端子 ・电动机输出端子—保护接地端子 ・电磁制动电源输出端子※—保护接地端子 ・信号输入 / 输出端子—电源输入端子 ・信号输入 / 输出端子—电动机输出端子 ・信号输入 / 输出端子※—电磁制动电源输出端子 ※仅限于带电磁制动
绝缘耐压		常温、常温下，电动机的线圈・外壳间以50Hz或60Hz、1.5kV（ RK54 □为1.0kV）通电1分钟后仍无异常情形发生。	常温、常温下，依下列各条件施加1分钟后仍无异常情形发生。 ・电源输入端子—保护接地端子AC1.1kV 60Hz ・电动机输出端子—保护接地端子AC1.1kV 60Hz ・电磁制动电源输出端子※—保护接地端子AC1.1kV 60Hz ・信号输入 / 输出端子—电源输入端子AC1.8kV 60Hz ・信号输入 / 输出端子—电动机输出端子AC1.8kV 60Hz ・信号输入 / 输出端子※—电磁制动电源输出端子AC1.8kV 60Hz ※仅限于带电磁制动
使用环境 （工作时）	环境温度	−10℃~+50℃（无结冻） （谐波减速机型0℃~+40℃）	0℃~+50℃（无结冻）
	环境湿度	85%以下（无结露）	
	气体介质等	无接触腐蚀性气体・尘埃。无直接接触水、油等。	
温度上升		以额定电流5相励磁、静止状态时 ・线圈上升80℃以下（电阻法）	—
静止角度误差※1		±3分 （±0.05°）	—
转轴振幅		0.05T.I.R.（mm）※4	—
径向振摆量※2		0.025mm Max.（负载5N）	—
轴向振摆量※3		0.075mm Max.（负载10N）	—
对安装凸缘转轴的同心度		0.075T.I.R.（mm）※4	—
对安装面转轴的直角角度		0.075T.I.R.（mm）※4	—

※1 0.72°无负载时的数值（依负载大小而变化。）

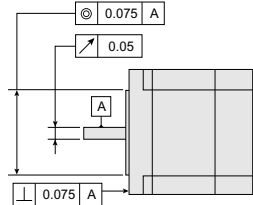
※2 径向振摆量：对电动机轴端施加5N的垂直负载量时，转轴受力方向的移位置。

※3 轴向振摆量：对电动机轴端施加10N的轴向负载量时，转轴受力方向的移位置。

※4 T.I.R.(Total Indicator Reading)：以基准轴心为中心点，将测量部位转1圈，以游标卡尺测得的总量。

请注意：

●请勿于电动机与驱动器连接的状态下进行绝缘电阻测试、耐压测试。



容许悬挂负载・容许轴向负载

单位=上段：N / 下段：kgf

机型名称	品名	悬挂负载 距轴端距离(mm)					轴向负载
		0	5	10	15	20	
标准型 带电磁制动 标准型	RK543 RK544 RK545	20 2	25 2.5	34 3.4	52 5.2	—	电动机本身 重量以下
	RK564 RK566 RK569	63 6.3	75 7.5	95 9.5	130 13	190 19	
	RK596 RK599 RK5913	260 26	290 29	340 34	390 39	480 48	
TH减速机型	RK543-T□	10 1	14 1.4	20 2	30 3	—	15 1.5
	RK564-T□	70 7	80 8	100 10	120 12	150 15	40 4
	RK596-T□	220 22	250 25	300 30	350 35	400 40	100 10
PL减速机型	RK545-P5 RK545-P7.2 RK545-P10	73 7.3	84 8.4	100 10	123 12.3	—	50 5
	RK543-P25 RK543-P36 RK543-P50	109 10.9	127 12.7	150 15	184 18.4	—	
	RK566-P5	200 20	220 22	250 25	280 28	320 32	
	RK566-P7.2 RK566-P10	250 25	270 27	300 30	340 34	390 39	100 10
	RK564-P25 RK564-P36 RK564-P50	330 33	360 36	400 40	450 45	520 52	
	RK599-P5 RK599-P7.2 RK599-P10	480 48	540 54	600 60	680 68	790 79	
	RK596-P25	850 85	940 94	1050 105	1190 119	1380 138	300 30
	RK596-P36	930 93	1030 103	1150 115	1310 131	1520 152	
	RK596-P50	1050 105	1160 116	1300 130	1480 148	1710 171	
PN减速机型	RK544-N□	100 10	120 12	150 15	190 19	—	100 10
	RK566-N5	200 20	220 22	250 25	280 28	320 32	
	RK566-N7.2 RK566-N10	250 25	270 27	300 30	340 34	390 39	
	RK564-N25 RK564-N36 RK564-N50	330 33	360 36	400 40	450 45	520 52	
	RK599-N5	480 48	520 52	550 55	580 58	620 62	300 30
	RK599-N7.2 RK599-N10	480 48	540 54	600 60	680 68	790 79	
	RK596-N25	850 85	940 94	1050 105	1110 111	1190 119	
	RK596-N36	930 93	1030 103	1150 115	1220 122	1300 130	
	RK596-N50	1050 105	1160 116	1300 130	1380 138	1490 149	
谐波减速机型	RK543-H□	180 18	220 22	270 27	360 36	510 51	220 22
	RK564-H□	320 32	370 37	440 44	550 55	720 72	450 45
	RK596-H□	1090 109	1150 115	1230 123	1310 131	1410 141	1300 130

●品名的□中为减速比的数值。

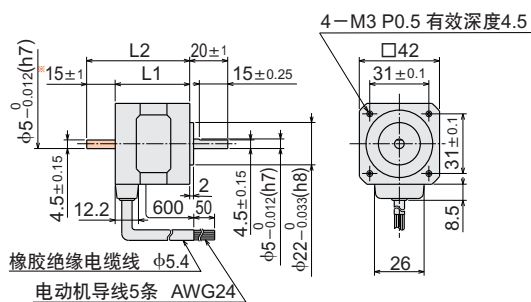
■外形图 (单位 mm)

●电动机部分

◇标准型

1 □42mm

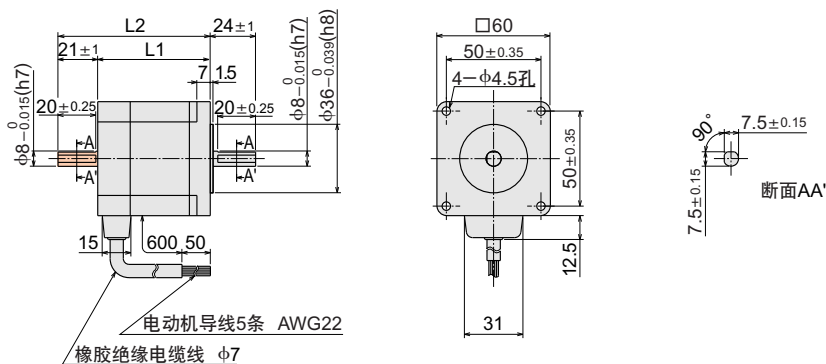
品名	电动机 品名	L1	L2	重量kg	CAD
RK543AA	PK543AW	33	—	0.25	B001
RK543BA	PK543BW		48		
RK544AA	PK544AW	39	—	0.3	B002
RK544BA	PK544BW		54		
RK545AA	PK545AW	47	—	0.4	B003
RK545BA	PK545BW		62		



※双转轴的铣面部分尺寸为 15±0.25。

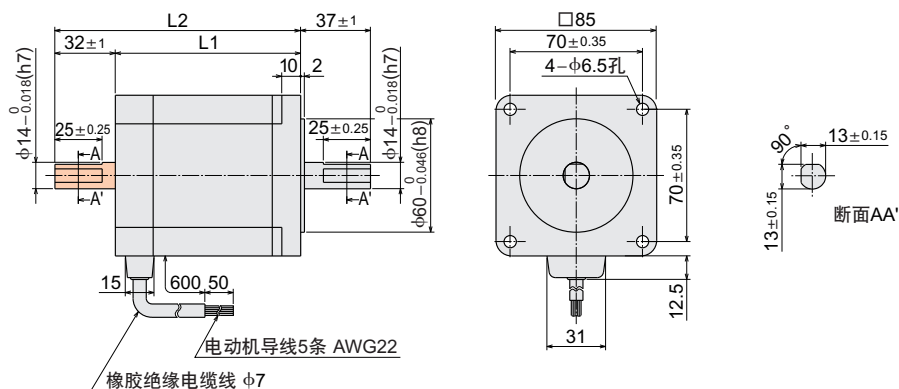
2 □60mm

品名	电动机 品名	L1	L2	重量 kg	CAD
RK564AA	PK564AW	48.5	—	0.6	B004
RK564AC			69.5		
RK564BA	PK564BW	59.5	—	0.8	B005
RK564BC			80.5		
RK566AA	PK566AW	89	—	1.3	B006
RK566AC	PK566BW		110		
RK569AA	PK569AW	89	—	1.3	B006
RK569AC	PK569BW		110		
RK569BA	PK569BW	89	—	1.3	B006
RK569BC	PK569BW		110		



3 □85mm

品名	电动机 品名	L1	L2	重量 kg	CAD
RK596AA	PK596AW	68	—	1.7	B007
RK596AC			100		
RK596BA	PK596BW	98	—	2.8	B008
RK596BC			130		
RK599AA	PK599AW	128	—	3.8	B009
RK599AC	PK599BW		160		
RK5913AA	PK5913AW	128	—	3.8	B009
RK5913AC	PK5913BW		160		
RK5913BA	PK5913BW	128	—	3.8	B009
RK5913BC	PK5913BW		160		

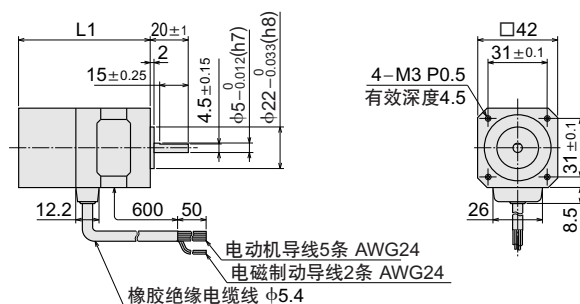


●此外形图为双转轴产品。单转轴产品则无 部分的转轴。

◇带电磁制动标准型

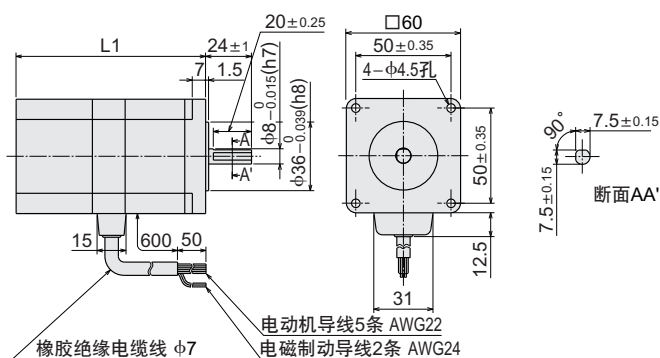
4 □42mm

品名	电动机 品名	L1	重量 kg	CAD
RK543AMA	PK543AWM	63	0.37	B180
RK544AMA	PK544AWM	69	0.42	B181
RK545AMA	PK545AWM	77	0.52	B182



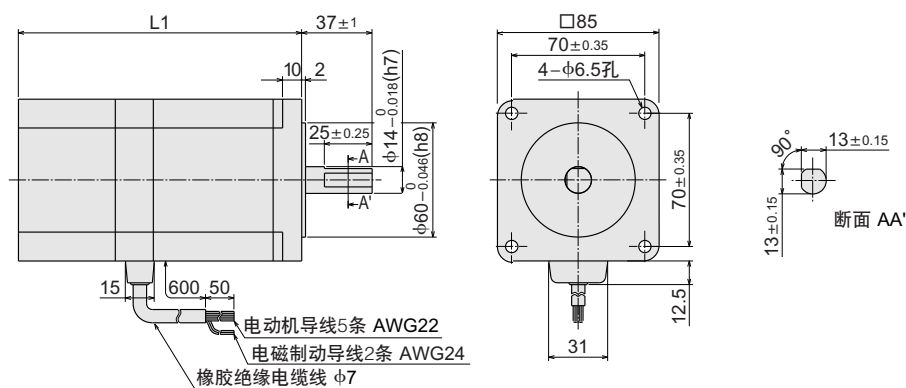
5 □60mm

品名	电动机 品名	L1	重量 kg	CAD
RK564AMA	PK564AWM	88.5	0.9	B014
RK564AMC	PK564AWM	88.5	0.9	B014
RK566AMA	PK566AWM	99.5	1.1	B015
RK566AMC	PK566AWM	99.5	1.1	B015
RK569AMA	PK569AWM	129	1.6	B016
RK569AMC	PK569AWM	129	1.6	B016



6 □85mm

品名	电动机 品名	L1	重量 kg	CAD
RK596AMA	PK596AWM	119	2.4	B017
RK596AMC	PK596AWM	119	2.4	B017
RK599AMA	PK599AWM	149	3.5	B018
RK599AMC	PK599AWM	149	3.5	B018
RK5913AMA	PK5913AWM	179	4.5	B019
RK5913AMC	PK5913AWM	179	4.5	B019

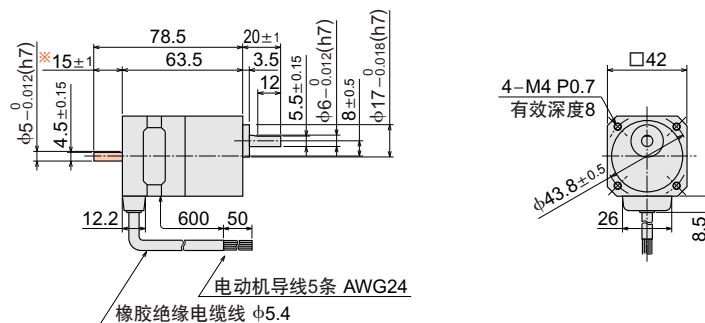


◇ TH减速机型

7 □42mm

品名	电动机 品名	重量 kg	CAD
RK543AA-T □	PK543AW-T□	0.35	B183
RK543BA-T □	PK543BW-T□		

●品名的□中为减速比的数值 **3.6、7.2、10、20、30**。

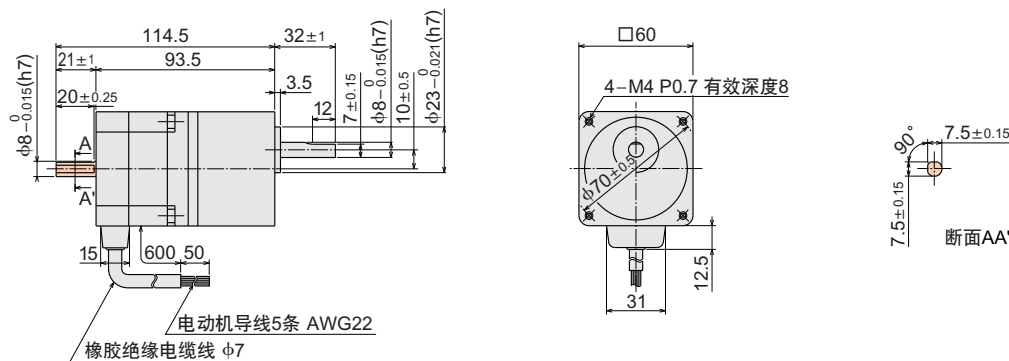


※双转轴的铣面部分尺寸为 15±0.25。

8 □60mm

品名	电动机 品名	重量 kg	CAD
RK564AA-T □	PK564AW-T□	0.95	B187
RK564AC-T □			
RK564BA-T □	PK564BW-T□		
RK564BC-T □			

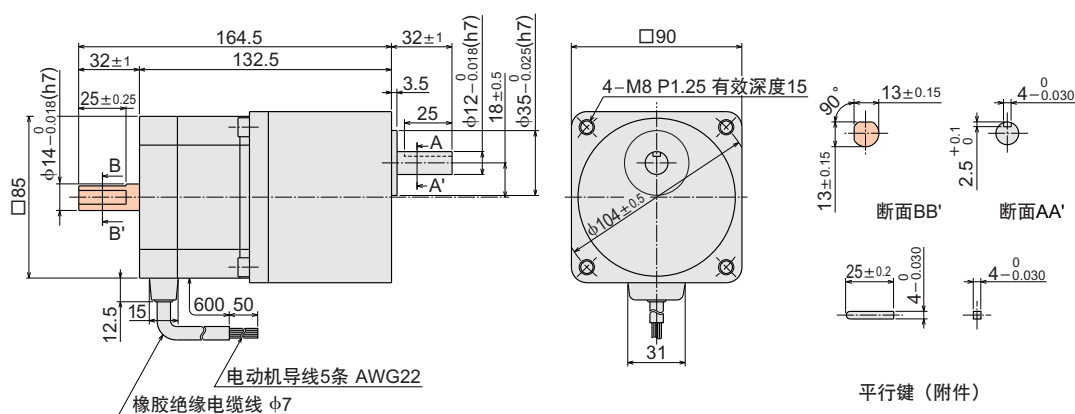
●品名的□中为减速比的数值 **3.6、7.2、10、20、30**。



9 □90mm

品名	电动机 品名	重量 kg	CAD
RK596AA-T □	PK596AW-T□	2.85	B188
RK596AC-T □			
RK596AA-T ■	PK596AW1-T■		
RK596AC-T ■			
RK596BA-T □	PK596BW-T□		
RK596BC-T □			
RK596BA-T ■	PK596BW1-T■		
RK596BC-T ■			

●品名的□中为减速比的数值 **3.6、7.2**，■中为减速比的数值 **10、20、30**。

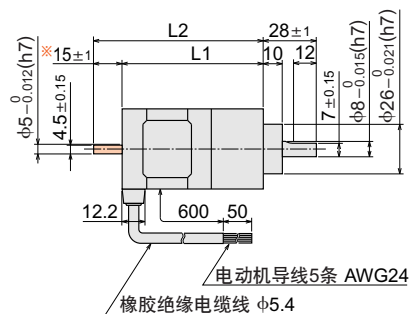


●此外形图为双转轴产品。单转轴产品则无 部分的转轴。

◇ PL 减速机型

10 □42mm

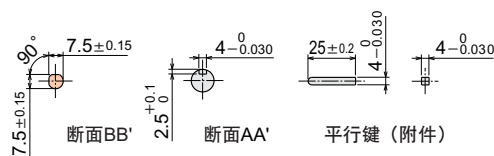
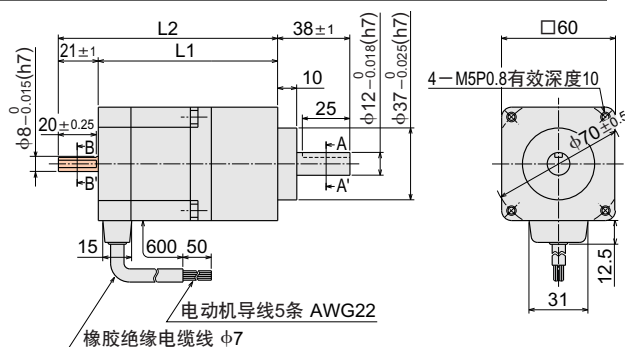
品名	电动机 品名	L1	L2	重量 kg	CAD
RK545AA-P □	PK545AW-P□	74.5	—	0.58	B184
RK545BA-P □	PK545BW-P□		89.5		
RK543AA-P ■	PK543AW-P■	84	—	0.55	B185
RK543BA-P ■	PK543BW-P■		99		



※双转轴的铣面部分尺寸为 15±0.25。

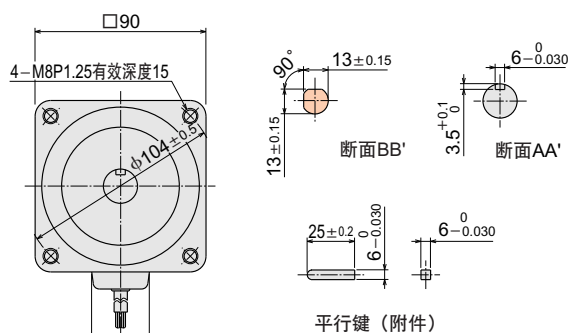
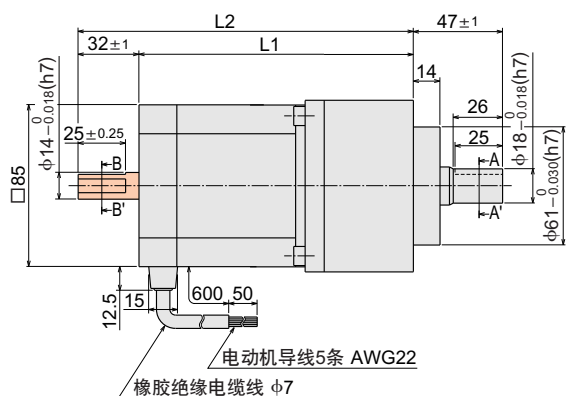
11 □60mm

品名	电动机 品名	L1	L2	重量 kg	CAD
RK566AA-P □	PK566AW-P□	94.5	—	1.3	B149
RK566AC-P □					
RK566BA-P □	PK566BW-P□		115.5		
RK566BC-P □		108.5	—	1.4	B150
RK564AA-P ■	PK564AW-P■				
RK564AC-P ■					
RK564BA-P ■	PK564BW-P■		129.5		
RK564BC-P ■					



12 □90mm

品名	电动机 品名	L1	L2	重量 kg	CAD
RK599AA-P □	PK599AW-P□	145	—	4.4	B151
RK599AC-P □					
RK599BA-P □	PK599BW-P□		177		
RK599BC-P □		151	—	4.2	B152
RK596AA-P ■	PK596AW-P■				
RK596AC-P ■					
RK596BA-P ■	PK596BW-P■		183		
RK596BC-P ■					



●品名的□中为减速比的数值 5、7.2、10，■中为减速比的数值 25、36、50。

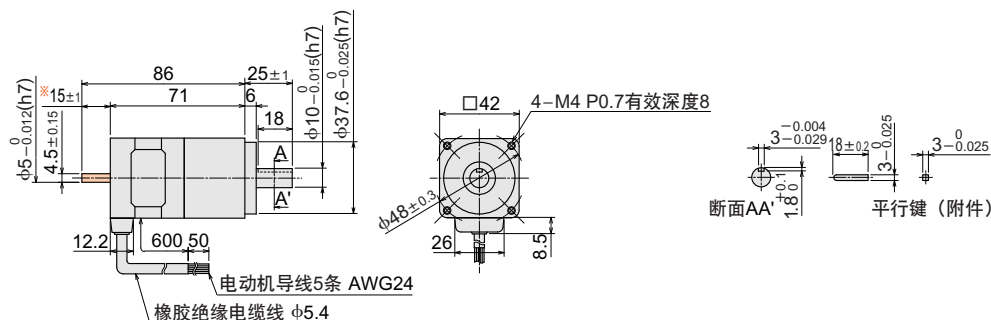
●此外形图为双转轴产品。单转轴产品则无 部分的转轴。

◆ PN减速机型

13 □42mm

品名	电动机 品名	重量 kg	CAD
RK544AA-N □	PK544AW-N□	0.56	B312
RK544BA-N □	PK544BW-N□		

●品名的口中为减速比的数值 **5、7.2、10**。

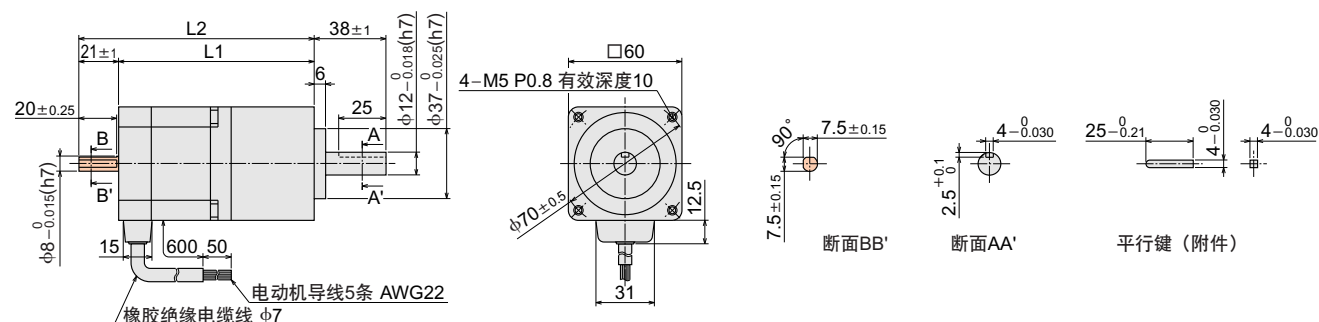


※双转轴的铣面部分尺寸为 15±0.25。

14 □60mm

品名	电动机 品名	L1	L2	重量 kg	CAD
RK566AA-N □	PK566AW-N□	103.5	—	1.5	B190
RK566AC-N □	PK566BW-N□		124.5		
RK566BA-N □	PK566BW-N□	108.5	—	1.5	B191
RK566BC-N □	PK566BW-N□		129.5		

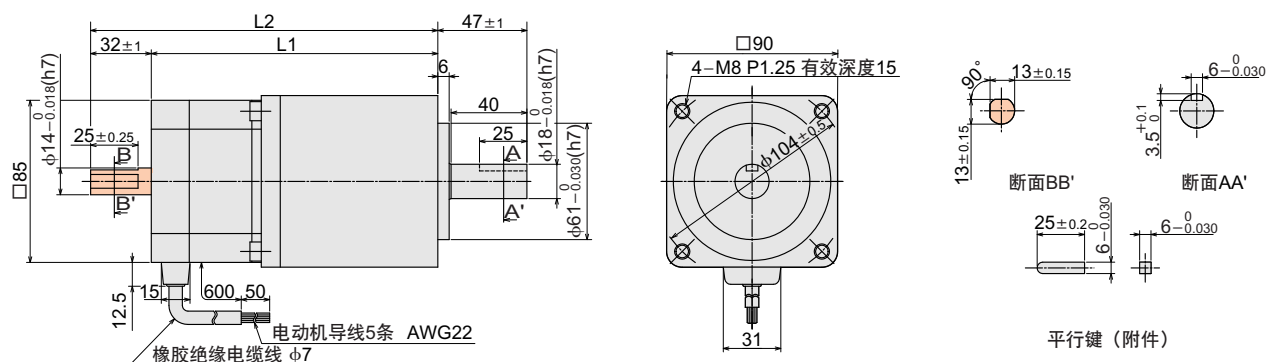
●品名的口中为减速比的数值 **5、7.2、10**，■中为减速比的数值 **25、36、50**。



15 □90mm

品名	电动机 品名	L1	L2	重量 kg	CAD
RK599AA-N □	PK599AW-N□	158	—	5.0	B282
RK599AC-N □	PK599BW-N□		190		
RK599BA-N □	PK599BW-N□	151	—	4.7	B283
RK599BC-N □	PK599BW-N□		183		

●品名的口中为减速比的数值 **5、7.2、10**，■中为减速比的数值 **25、36、50**。



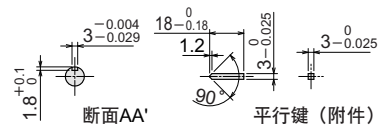
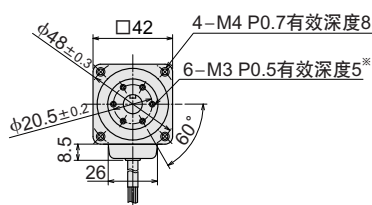
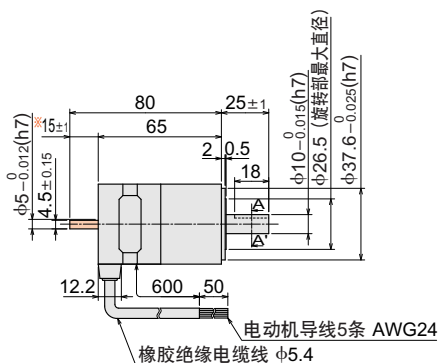
●此外形图为双转轴产品。单转轴产品则无 ■ 部分的转轴。

◇谐波减速机型

16 □42mm

品名	电动机 品名	重量 kg	CAD
RK543AA-H □	PK543AW-H□S	0.46	B313
RK543BA-H □	PK543BW-H□S		

●品名的□中为减速比的数值 **50**、**100**。



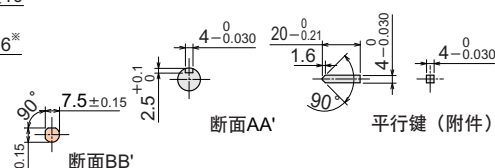
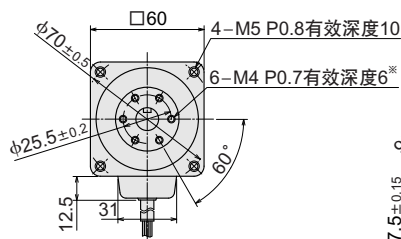
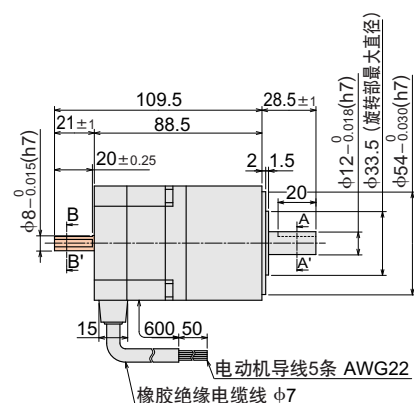
※输出轴(φ10)的键槽与旋转部最大直径的螺丝孔位置关系是任意的。

※双转轴的铣面部分尺寸为 15 ± 0.25 。

17 □60mm

品名	电动机 品名	重量 kg	CAD
RK564AA-H □	PK564AW-H□S	1.08	B314
RK564AC-H □			
RK564BA-H □	PK564BW-H□S		
RK564BC-H □			

●品名的□中为减速比的数值 **50**、**100**。

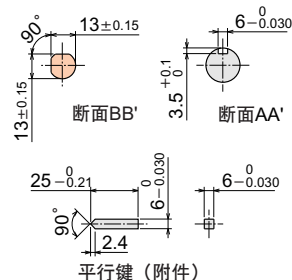
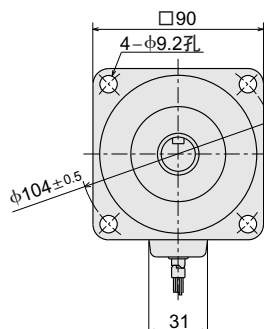
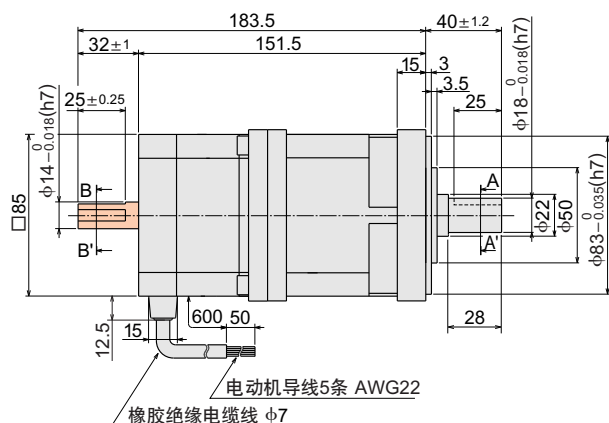


※输出轴(φ12)的键槽与旋转部最大直径的螺丝孔位置关系是任意的。

18 □90mm

品名	电动机 品名	重量 kg	CAD
RK596AA-H □	PK596AW1-H□	3.7	B136
RK596AC-H □			
RK596BA-H □	PK596BW1-H□		
RK596BC-H □			

●品名的□中为减速比的数值 **50**、**100**。



●此外形图为双转轴产品。单转轴产品则无  部分的转轴。

新产品

AC 输入
5STEP AS

DC 输入
5STEP ASC

5相
RK

AC 输入
5相组合产品

2相
UMK

5相
Fine Step
CFK II

DC 输入
5相组合产品

2相
CSK

2相
电动机

5相
电动机

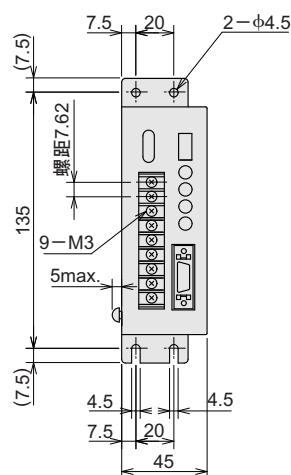
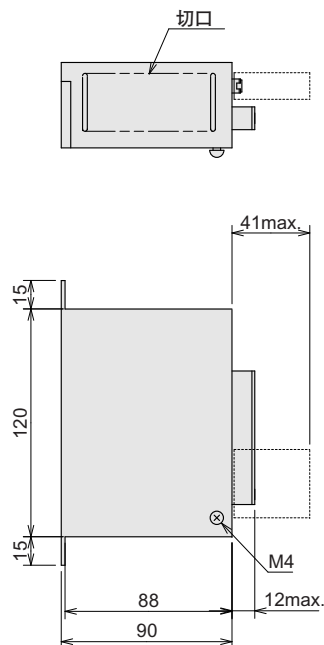
选购配件

使用须知

●驱动器

19 驱动器 品名：RKD507-A
RKD507M-A

重量 0.4kg CAD B315



●附件

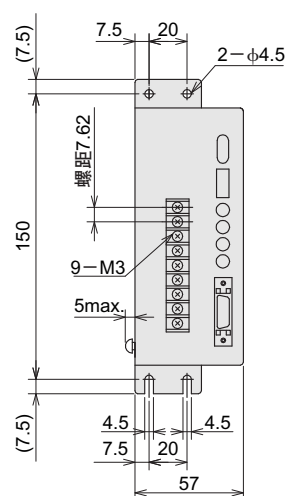
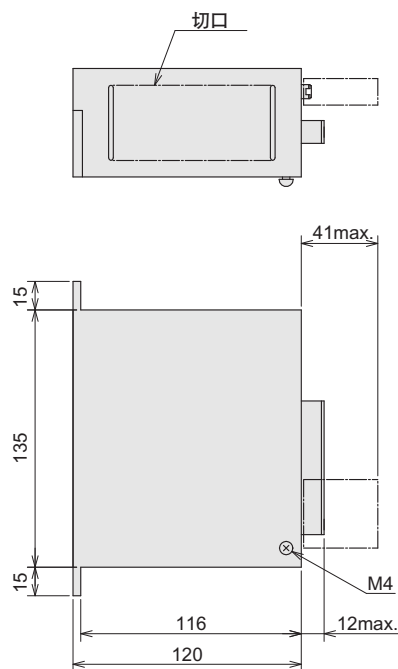
控制输入 / 输出用连接器

外壳：54331-1201 (MOLEX)

连接器：54306-2011 (MOLEX)

20 驱动器 品名：RKD514L-A、RKD514L-C
RKD514H-A、RKD514H-C
RKD514LM-A、RKD514LM-C
RKD514HM-A、RKD514HM-C

重量 0.85kg CAD B284



●附件

控制输入 / 输出用连接器

外壳：54331-1201 (MOLEX)

连接器：54306-2011 (MOLEX)

■连接与运行

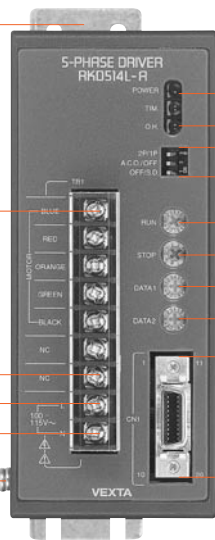
●驱动器各个部分名称与功能

因为安装形状简单，所以空间设计也简单。

连接电动机用端子
简单安装的端子台盖
为防滑形状。
盖子安装后不会脱落。

电源连接端子

保护接地端子



① 信号监视显示
通过信号监视显示能一目了然的看清驱动器的工作状态。

② 功能转换开关
驱动器的功能可通过正面板开关，简单操作・设定。

③ 电流调整开关

④ 步距角设定开关

⑤ 输入 / 输出信号

① 信号监视显示

显示	颜色	名称
POWER	绿	电源输入显示
TIM.	绿	励磁定时信号输出显示
O.H.	红	过热信号输出显示

② 功能转换开关

显示	开关名称	功能
2P/1P	脉冲输入方式转换开关	脉冲输入方式可转为单脉冲输入方式或双脉冲输入方式。
A.C.O./OFF	自动电流切断功能转换开关	驱动器内部温度大约上升至80℃以上时，会自动切断电动机电流的功能。可以通过开关设定・解除。
OFF/S.D.	平滑驱动功能转换开关	无需变更步距角的设定即可得到低速运行时的低振・低噪音效果。可以通过开关设定・解除。
M.B.F./OFF	带电磁制动功能转换开关 (仅限带电磁制动)	可转换电磁制动的工作方式。 MBF：经常解放，非通电时工作 OFF：经常工作，电磁制动解除信号输入时解放。
OFF/E.S.	省电模式转换开关 (仅限带电磁制动)	电动机停止时切断输出电流，以电磁制动保持位置。 在电动机停止时，如果没有必要切断输出电流的话，请设定于OFF侧。

③ 电流调整开关

显示	开关名称	功能
RUN	电动机运行电流调整开关	可调整电动机的运行电流。
STOP	电动机停止时的电流调整开关	可调整电动机停止时的电流。

⑤ 输入 / 输出信号

显示	输入 / 输出	端子号码	端子名称	功能
CN1	输入信号	1	CW脉冲信号 (脉冲信号)	电动机以CW方向旋转（单脉冲输入方式时，为工作指令的脉冲信号）。
		2	CCW脉冲信号 (运转方向信号)	电动机以CCW方向旋转（单脉冲输入方式时，运转方向信号光耦合器「OFF」：CCW、光耦合器「ON」：CW）。
		3		
		4		
		5	输出电流切断信号	停止供给电动机电流，此时电动机转轴可利用外力转动。
		6		
		7	步距角转换信号	转换DATA1与DATA2设定的步距角。
		8		
		9	电磁制动解除信号 (仅限带电磁制动)	可解放电磁制动，运行电动机。
		10		
	输出信号	17	励磁定时信号	励磁程序为步距「0」时，输出信号。
		18		
		19	过热信号	驱动器内部温度大约上升至80℃以上时，会切断输出。
		20		

※信号详细说明请参阅C-93页。

④ 步距角设定开关

显示	开关名称	功能
DATA1	步距角设定开关	可从16种步距角中设定任意的步距角。
DATA2		

步距角设定开关 (DATA1,2通用)	分割数	步距角
0	1	0.72°
1	2	0.36°
2	2.5	0.288°
3	4	0.18°
4	5	0.144°
5	8	0.09°
6	10	0.072°
7	20	0.036°
8	25	0.0288°
9	40	0.018°
A	50	0.0144°
B	80	0.009°
C	100	0.0072°
D	125	0.00576°
E	200	0.0036°
F	250	0.00288°

◇设定方法

DATA1与DATA2各设定在对应所选择的步距角刻度上。以「步距角转换信号」进行步距角的变更。
光耦合器「OFF」：选择DATA1设定的步距角。
光耦合器「ON」：选择DATA2设定的步距角。

● 输入 / 输出信号说明

关于输入 / 输出信号的ON·OFF

输入（输出）「ON」是指驱动器内部的光耦合器（晶体管）为通电状态。输入（输出）「OFF」是指驱动器内部的光耦合器（晶体管）为非通电状态。不做任何连接时则呈「OFF」状态。

光耦合器
状态 OFF ON

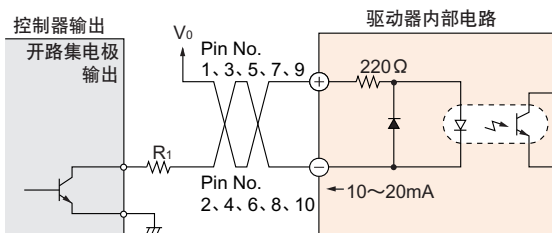
◇ CW（脉冲）、CCW（运转方向）脉冲信号输入

输出电流 OFF（A.W.OFF）信号输入

步距角转换（C/S）信号输入

电磁制动解除（M.B.FREE）信号输入（仅限于带电磁制动型）

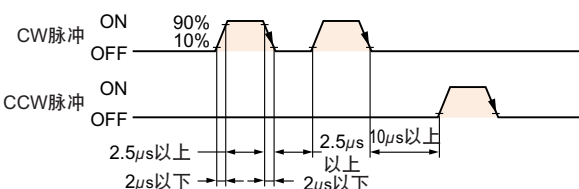
◇ 输入电路及连接范例



请使用DC5V以上、DC24V以下的 V_0 。 $V_0 = DC5V$ 时，不需外部电阻 R_1 。 V_0 若超过DC5V，请连接外部电阻 R_1 ，并将输入电流维持在 $10 \sim 20mA$ 。

◇ CW（脉冲）、CCW（运转方向）脉冲信号输入

脉冲波形



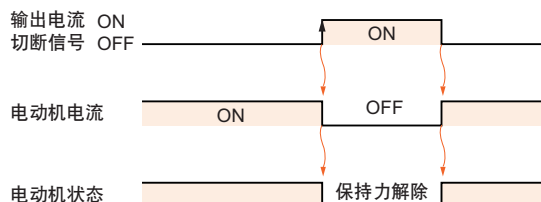
- 颜色部分表示光耦合器·二极管发光，光耦合器自「ON」变为「OFF」时电动机工作。
- 从CW向CCW转换时，其间隔时间以 $10\mu s$ 以上为基准。会随电动机及负载惯性惯量而有极大的变化。

关于脉冲信号输入

- 脉冲信号停止时，请务必使光耦合器为「OFF」。
- 请勿使CW脉冲及CCW脉冲信号同时为「ON」。
- 转换运转方向请在脉冲信号停止时（光耦合器为「OFF」时）进行。（单脉冲输入）

◇ 输出电流 OFF（A.W.OFF）信号的输入

- 是指使电动机成为无励磁状态（FREE）的信号。
- 适用于希望从外部转动电动机轴或手动定位等用途。电动机运行时，务必将光耦合器设为「OFF」。

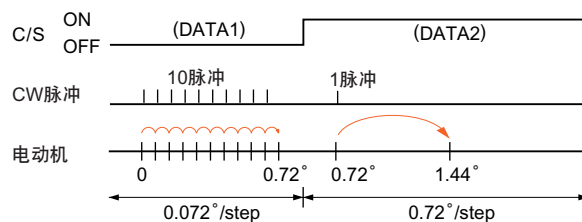


拥有与「STOP」旋钮设定的电动机停止时电流成比例的保持力。即使将A.W.OFF信号从「ON」设定为「OFF」，也不会改变电动机的励磁程序（相），但在解除A.W.OFF信号时，转轴会在最大 $\pm 3.6^\circ$ （减速机型： $\pm 3.6^\circ / \text{减速比}$ ）的范围内移动。

◇ 步距角转换（C/S）信号输入

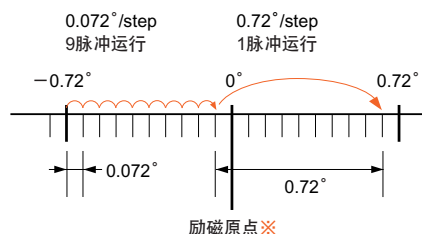
- 使用于以步距角设定开关（DATA1、DATA2）所设定的2种步距角来转换的场合。
- 光耦合器「OFF」时选择DATA1设定的步距角。光耦合器「ON」时选择DATA2设定的步距角。

例：由步距角 0.072° 转换至 0.72° 时



- C/S信号输入的变更请于脉冲信号停止时进行。在运行中进行将会引起电动机的位置偏离。
- 利用C/S信号转换步距角时，某些步距角的设定会有无法输出下述TIM.信号的情形。使用TIM.信号时，请尽可能以 7.2° 的倍数角运行。

例：以 $0.072^\circ/\text{step}$ 运行9次脉冲后，若转换步距角用 $0.72^\circ/\text{step}$ 运行1脉冲，便会如下图所示越过励磁原点，而不输出TIM.信号。



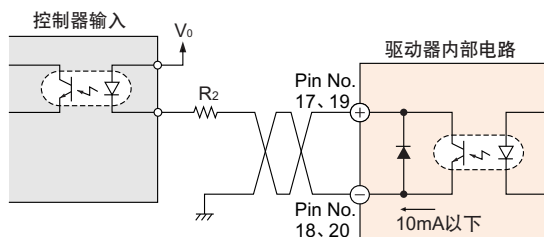
※当励磁相位于励磁原点时，才会输出TIM.信号。

◇ 电磁制动（M.B.FREE）信号输入（仅限带电磁制动）

- 可用M.B.FREE信号与电磁制动功能转换开关，控制电磁制动的工作。
- M.B.FREE信号为「ON」时，电磁制动解除。
- 在电动机停止，电磁制动作，保持位置时，光耦合器为「OFF」。

励磁定时 (TIM.) 信号输出 过热 (O.H.) 信号输出

◇输出电路及连接例



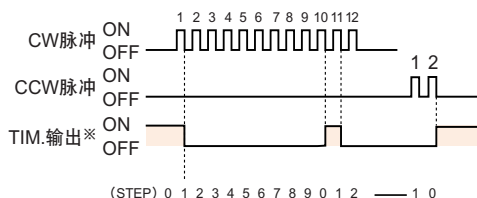
请使用 DC5V 以上、DC24V 以下的 V_0 。另外，电流值请设定在 10mA 以下。若超过 10mA，请另接 R_2 外部电阻。

◇励磁定时 (TIM.) 信号输出

- 是指使电动机的励磁状态为初始状态 (STEP「0」) 的输出信号。
- 电动机励磁状态与输入脉冲同步变化，每当电动机轴运转 7.2° 时，即进行 1 次轮回。然后回到原始设定状态。因此每转 7.2° 便输出 1 次 TIM. 信号。
- 1 分割时：每 10 脉冲输出 1 次
- 10 分割时：每 100 脉冲输出 1 次
- 这时正面面板的 TIM. 灯会亮起

脉冲定时图 $/0.72^\circ/\text{step}$ (1 分割)

※照连接例使用时，STEP「0」的时候，光耦合器为「ON」。

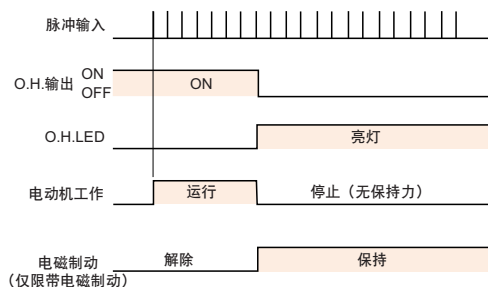


请注意：

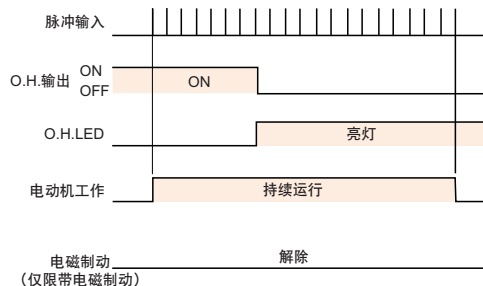
- 接通电源时，励磁程序复位至 STEP「0」，输出 TIM. 信号。

◇过热 (O.H.) 信号输出

- 过热信号是为了避免驱动器烧坏，在驱动器内部温度上升至 80°C 左右时，将会输出的一种信号。同时正面面板的 O.H. 灯也会亮起。
- 当过热信号输出时，可选择停止电动机或继续运行。
- 若将自动电流切断功能转换开关设定于 A.C.O. 侧，过热信号输出时会切断输出电流，停止电动机。带电制动的场合，电磁制动将会启动保持位置。



- 若将自动电流切断功能转换开关设定于 OFF 侧，过热信号输出时电动机将会持续运行。



- 解除过热信号输出时，请务必先排除过热保护工作的原因后再重新接通电源。
- 过热信号输出与其它信号输出的逻辑相反。

●电磁制动功能与省电模式的使用方法

(仅限带电制动)

电磁制动的工作方法可利用电磁制动功能转换开关与省电模式转换开关进行，并从下述 3 种模式中选择适用的方法。

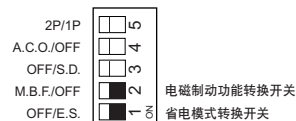
- 停电位置保持模式 (M.B.FREE 信号输入无效)
- 省电模式 (使用 M.B.FREE 信号输入)
- 电磁制动控制模式 (使用 M.B.FREE 信号输入)

1. 停电位置保持模式 (出厂时设定)

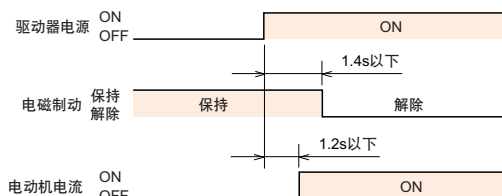
与电源的 ON、OFF 连动，电磁制动转换成解除或动作状态。M.B.FREE 信号将会失效。

功能转换开关
电磁制动功能转换开关
省电模式转换开关

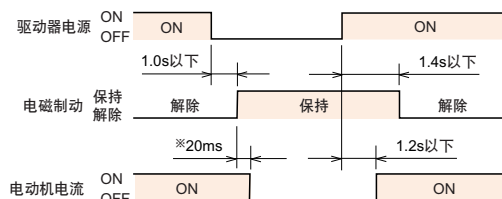
设定
M.B.F. 侧
OFF 侧



一般运行时



电源切断及停电时



※表示电动机停止时的状态。

电动机于运行中停电时，电动机电流切断的时间会缩短。

电动机 / 驱动器组合一览表

组合产品中的电动机及驱动器品名如下。

机型名称	品名	电动机 品名	驱动器 品名
标准型	RK543□A RK544□A RK545□A	PK543□W PK544□W PK545□W	RKD507-A
	RK564□A RK566□A RK569□A	PK564□W PK566□W PK569□W	RKD514L-A
	RK596□A RK599□A RK5913□A	PK596□W PK599□W PK5913□W	RKD514H-A
	RK564□C RK566□C RK569□C	PK564□W PK566□W PK569□W	RKD514L-C
	RK596□C RK599□C RK5913□C	PK596□W PK599□W PK5913□W	RKD514H-C
	RK543AMA RK544AMA RK545AMA	PK543AWM PK544AWM PK545AWM	RKD507M-A
	RK564AMA RK566AMA RK569AMA	PK564AWM PK566AWM PK569AWM	RKD514LM-A
	RK596AMA RK599AMA RK5913AMA	PK596AWM PK599AWM PK5913AWM	RKD514HM-A
	RK564AMC RK566AMC RK569AMC	PK564AWM PK566AWM PK569AWM	RKD514LM-C
	RK596AMC RK599AMC RK5913AMC	PK596AWM PK599AWM PK5913AWM	RKD514HM-C
	RK543□A-T3.6 RK543□A-T7.2 RK543□A-T10 RK543□A-T20 RK543□A-T30	PK543□W-T3.6 PK543□W-T7.2 PK543□W-T10 PK543□W-T20 PK543□W-T30	RKD507-A
	RK564□A-T3.6 RK564□A-T7.2 RK564□A-T10 RK564□A-T20 RK564□A-T30	PK564□W-T3.6 PK564□W-T7.2 PK564□W-T10 PK564□W-T20 PK564□W-T30	RKD514L-A
TH减速机型	RK596□A-T3.6 RK596□A-T7.2 RK596□A-T10 RK596□A-T20 RK596□A-T30	PK596□W-T3.6 PK596□W-T7.2 PK596□W1-T10 PK596□W1-T20 PK596□W1-T30	RKD514H-A
	RK564□C-T3.6 RK564□C-T7.2 RK564□C-T10 RK564□C-T20 RK564□C-T30	PK564□W-T3.6 PK564□W-T7.2 PK564□W-T10 PK564□W-T20 PK564□W-T30	RKD514L-C
	RK596□C-T3.6 RK596□C-T7.2 RK596□C-T10 RK596□C-T20 RK596□C-T30	PK596□W-T3.6 PK596□W-T7.2 PK596□W1-T10 PK596□W1-T20 PK596□W1-T30	RKD514H-C

●品名□中为**A**(单转轴)或**B**(双转轴)。

机型名称	品名	电动机 品名	驱动器 品名
PL减速机型	RK545□A-P5 RK545□A-P7.2 RK545□A-P10 RK543□A-P25 RK543□A-P36 RK543□A-P50	PK545□W-P5 PK545□W-P7.2 PK545□W-P10 PK543□W-P25 PK543□W-P36 PK543□W-P50	RKD507-A
	RK566□A-P5 RK566□A-P7.2 RK566□A-P10 RK564□A-P25 RK564□A-P36 RK564□A-P50	PK566□W-P5 PK566□W-P7.2 PK566□W-P10 PK564□W-P25 PK564□W-P36 PK564□W-P50	RKD514L-A
	RK599□A-P5 RK599□A-P7.2 RK599□A-P10 RK596□A-P25 RK596□A-P36 RK596□A-P50	PK599□W-P5 PK599□W-P7.2 PK599□W-P10 PK596□W-P25 PK596□W-P36 PK596□W-P50	RKD514H-A
	RK566□C-P5 RK566□C-P7.2 RK566□C-P10 RK564□C-P25 RK564□C-P36 RK564□C-P50	PK566□W-P5 PK566□W-P7.2 PK566□W-P10 PK564□W-P25 PK564□W-P36 PK564□W-P50	RKD514L-C
	RK599□C-P5 RK599□C-P7.2 RK599□C-P10 RK596□C-P25 RK596□C-P36 RK596□C-P50	PK599□W-P5 PK599□W-P7.2 PK599□W-P10 PK596□W-P25 PK596□W-P36 PK596□W-P50	RKD514H-C
	RK544□A-N5 RK544□A-N7.2 RK544□A-N10	PK544□W-N5 PK544□W-N7.2 PK544□W-N10	RKD507-A
	RK566□A-N5 RK566□A-N7.2 RK566□A-N10 RK564□A-N25 RK564□A-N36 RK564□A-N50	PK566□W-N5 PK566□W-N7.2 PK566□W-N10 PK564□W-N25 PK564□W-N36 PK564□W-N50	RKD514L-A
	RK599□A-N5 RK599□A-N7.2 RK599□A-N10 RK596□A-N25 RK596□A-N36 RK596□A-N50	PK599□W-N5 PK599□W-N7.2 PK599□W-N10 PK596□W-N25 PK596□W-N36 PK596□W-N50	RKD514H-A
	RK566□C-N5 RK566□C-N7.2 RK566□C-N10 RK564□C-N25 RK564□C-N36 RK564□C-N50	PK566□W-N5 PK566□W-N7.2 PK566□W-N10 PK564□W-N25 PK564□W-N36 PK564□W-N50	RKD514L-C
	RK599□C-N5 RK599□C-N7.2 RK599□C-N10 RK596□C-N25 RK596□C-N36 RK596□C-N50	PK599□W-N5 PK599□W-N7.2 PK599□W-N10 PK596□W-N25 PK596□W-N36 PK596□W-N50	RKD514H-C
	RK543□A-H50 RK543□A-H100	PK543□W-H50S PK543□W-H100S	RKD507-A
	RK564□A-H50 RK564□A-H100	PK564□W-H50S PK564□W-H100S	RKD514L-A
	RK596□A-H50 RK596□A-H100	PK596□W1-H50 PK596□W1-H100	RKD514H-A
谐波减速机型	RK564□C-H50 RK564□C-H100	PK564□W-H50S PK564□W-H100S	RKD514L-C
	RK596□C-H50 RK596□C-H100	PK596□W1-H50 PK596□W1-H100	RKD514H-C

●品名□中为**A**(单转轴)或**B**(双转轴)。